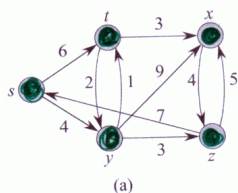


Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

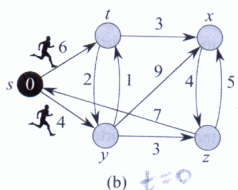
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



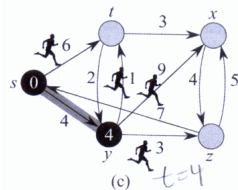
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

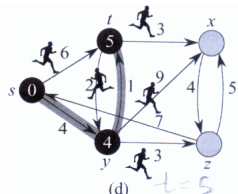


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

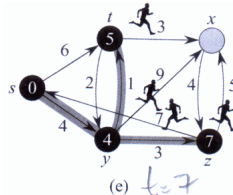
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

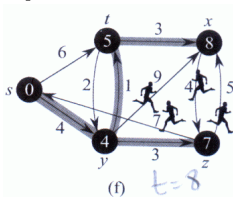
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 3 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 4. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	33	48	2	13	36	1	41	56
2	10	99	24	13	4	34	8	22	14
3	58	19	99	19	6	5	30	38	4
4	46	20	50	99	28	7	6	53	39
5	21	16	54	26	99	9	23	47	17
6	12	59	32	42	8	99	20	55	11
7	15	10	49	3	43	22	99	29	16
8	31	25	18	57	11	40	7	99	9
9	51	2	18	52	45	5	14	12	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

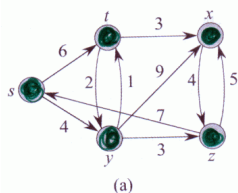


116-69822 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

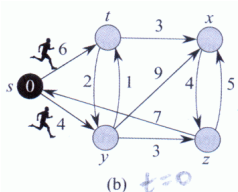
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



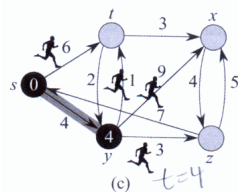
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

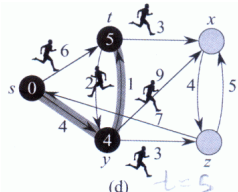


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

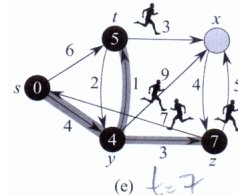
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

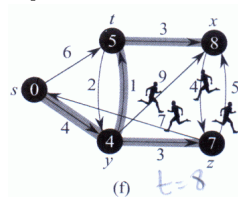
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 5 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 3. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	9	55	59	4	9	24	53	33
2	26	99	32	6	15	42	20	19	50
3	38	3	99	21	31	43	56	14	16
4	1	13	54	99	41	23	19	3	39
5	10	5	40	1	99	12	10	22	45
6	25	2	4	52	7	99	18	8	2
7	35	11	14	28	21	17	99	58	36
8	22	29	15	12	27	48	49	99	47
9	18	37	34	5	44	20	6	17	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

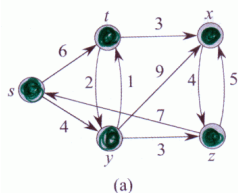


116-69084 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

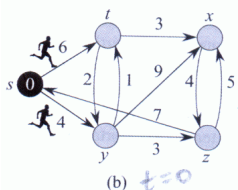
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



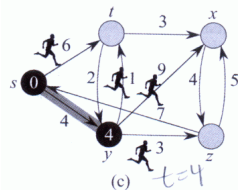
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

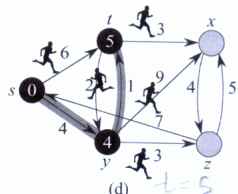


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

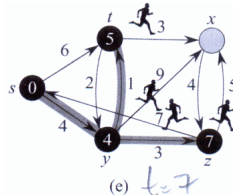
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

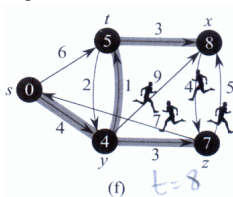
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tannenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

- 1: algoritmo DIJSKTRA
- 2: {dist é a distância conhecida desde INI até i (onde $i \neq INI$)}
- 3: {perm é um vetor de distâncias mínimas permanentes}
- 4: {n é o número de vértices do grafo}
- 5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
- 6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
- 7: {menordist é a menor distância até aqui}
- 8: para i = 1 ate n
- 9: perm[i] $\leftarrow$ 0 {0 significa que perm[i] ainda não é conhecida}
- 10: dist[i] $\leftarrow$ 9999
- 11: fim{para}
- 12: corrente $\leftarrow$ INI
- 13: perm[INI] $\leftarrow$ 1 {já é conhecida}
- 14: dist[INI] $\leftarrow$ 0
- 15: enquanto (corrente $\neq$ FIN)
- 16: menordist $\leftarrow$ 99
- 17: dc $\leftarrow$ dist[corrente]
- 18: para i = 1 até n
- 19: se perm[i] = 0
- 20: novadist $\leftarrow$ dc + ADJ[corrente, i]
- 21: se novadist < dist[i]
- 22: dist[i] $\leftarrow$ novadist
- 23: precede[i] $\leftarrow$ corrente
- 24: fim{se}
- 25: se dist[i] < menordist
- 26: menordist $\leftarrow$ dist[i]
- 27: k $\leftarrow$ i
- 28: fim{se}
- 29: fim{se}
- 30: fim{para}
- 31: corrente $\leftarrow$ k
- 32: perm[corrente] $\leftarrow$ 1
- 33: fim{enquanto}
- 34: escreva (dist[FIN])
- 35: G $\leftarrow$ FIN
- 36: enquanto INI $\neq$ G

37: escreva (G)
38: G $\leftarrow$ precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 6 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 7. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	50	10	22	7	30	33	12	19
2	22	99	18	35	15	8	31	58	19
3	51	21	99	2	20	10	11	40	43
4	37	2	27	99	9	16	1	38	29
5	46	44	23	52	99	47	25	15	45
6	6	7	42	53	11	99	21	36	32
7	20	18	5	8	5	3	99	17	26
8	4	56	59	6	4	17	57	99	1
9	3	12	48	24	13	41	28	49	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

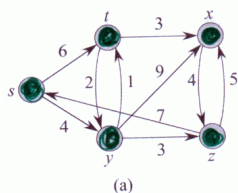


116-69222 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

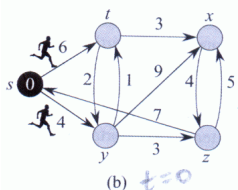
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



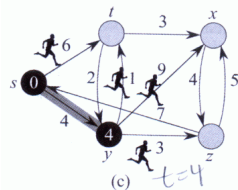
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nó origem (neste caso o nó s) enviam-se os corredores deste nó a todos os nós adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

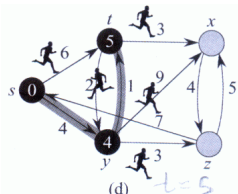


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t , x e z .

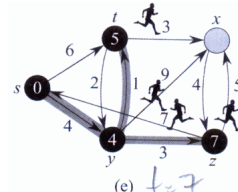
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t . O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t) . Os corredores saem de t em direção a x e y .

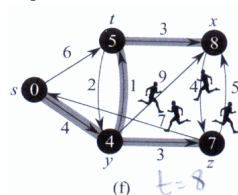
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y) . Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x .

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x . Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z . Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y . Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

- 1: algoritmo DIJSKTRA
- 2: { $dist$ é a distância conhecida desde INI até i (onde $i \neq INI$)}
- 3: { $perm$ é um vetor de distâncias mínimas permanentes }
- 4: { n é o número de vértices do grafo }
- 5: { $corrente$ é o nó que está sendo analisado }
- 6: {INI é o nó inicial e FIN é o final }
- 7: { $menordist$ é a menor distância até aqui }
- 8: para $i = 1$ ate n
- 9: $perm[i] \leftarrow 0$ {0 significa que $perm[i]$ ainda não é conhecida }
- 10: $dist[i] \leftarrow 9999$
- 11: fim{para}
- 12: $corrente \leftarrow INI$
- 13: $perm[INI] \leftarrow 1$ {já é conhecida }
- 14: $dist[INI] \leftarrow 0$
- 15: enquanto ($corrente \neq FIN$)
- 16: $menordist \leftarrow 99$
- 17: $dc \leftarrow dist[corrente]$
- 18: para $i = 1$ até n
- 19: se $perm[i] = 0$
- 20: $novadist \leftarrow dc + ADJ[corrente, i]$
- 21: se $novadist < dist[i]$
- 22: $dist[i] \leftarrow novadist$
- 23: $precede[i] \leftarrow corrente$
- 24: fim{se}
- 25: se $dist[i] < menordist$
- 26: $menordist \leftarrow dist[i]$
- 27: $k \leftarrow i$
- 28: fim{se}
- 29: fim{se}
- 30: fim{para}
- 31: $corrente \leftarrow k$
- 32: $perm[corrente] \leftarrow 1$
- 33: fim{enquanto}
- 34: escreva ($dist[FIN]$)
- 35: $G \leftarrow FIN$
- 36: enquanto $INI \neq G$

- 37: escreva (G)
- 38: $G \leftarrow precede[G]$
- 39: fim{enquanto}
- 40: escreva(INI)
- 41: fim{algoritmo}

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.



Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 2 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nó 4. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	20	48	33	25	14	22	22	1
2	3	99	9	24	18	8	17	19	12
3	51	17	99	4	15	53	7	32	10
4	4	35	13	99	2	39	13	41	46
5	19	6	58	47	99	34	31	37	36
6	2	50	10	9	18	99	12	16	43
7	30	42	44	56	29	8	99	16	55
8	5	11	38	5	21	52	7	99	45
9	59	28	3	57	23	21	40	6	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

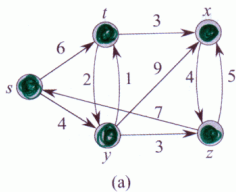


116-69091 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

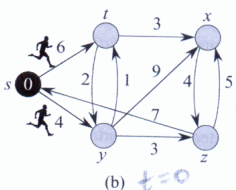
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



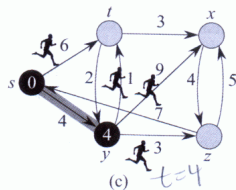
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

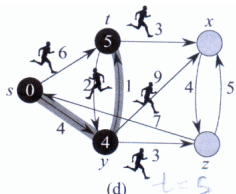


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

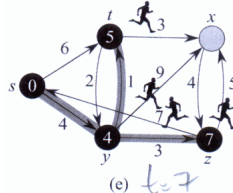
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

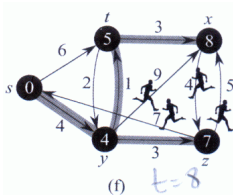
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tannenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

- 1: algoritmo DIJSKTRA
- 2: {dist é a distância conhecida desde INI até i (onde $i \neq INI$)}
- 3: {perm é um vetor de distâncias mínimas permanentes}
- 4: {n é o número de vértices do grafo}
- 5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
- 6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
- 7: {menordist é a menor distância até aqui}
- 8: para i = 1 ate n
- 9: perm[i] $\leftarrow$ 0 {0 significa que perm[i] ainda não é conhecida}
- 10: dist[i] $\leftarrow$ 9999
- 11: fim{para}
- 12: corrente $\leftarrow$ INI
- 13: perm[INI] $\leftarrow$ 1 {já é conhecida}
- 14: dist[INI] $\leftarrow$ 0
- 15: enquanto (corrente $\neq$ FIN)
- 16: menordist $\leftarrow$ 99
- 17: dc $\leftarrow$ dist[corrente]
- 18: para i = 1 até n
- 19: se perm[i] = 0
- 20: novadist $\leftarrow$ dc + ADJ[corrente,i]
- 21: se novadist < dist[i]
- 22: dist[i] $\leftarrow$ novadist
- 23: precede[i] $\leftarrow$ corrente
- 24: fim{se}
- 25: se dist[i] < menordist
- 26: menordist $\leftarrow$ dist[i]
- 27: k $\leftarrow$ i
- 28: fim{se}
- 29: fim{se}
- 30: fim{para}
- 31: corrente $\leftarrow$ k
- 32: perm[corrente] $\leftarrow$ 1
- 33: fim{enquanto}
- 34: escreva (dist[FIN])
- 35: G $\leftarrow$ FIN
- 36: enquanto INI $\neq$ G

- 37: escreva (G)
- 38: G $\leftarrow$ precede[G]
- 39: fim{enquanto}
- 40: escreva(INI)
- 41: fim{algoritmo}

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 9 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 5. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	3	21	22	36	6	23	59	20
2	5	99	55	32	7	11	15	15	49
3	39	20	99	16	1	17	14	43	54
4	12	37	13	99	26	33	4	18	35
5	22	4	5	46	99	45	18	12	8
6	10	25	41	40	47	99	51	2	56
7	38	2	28	30	9	31	99	14	57
8	19	16	7	44	13	6	8	99	50
9	11	21	58	52	53	1	19	29	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

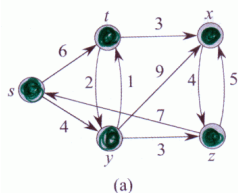


116-69860 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

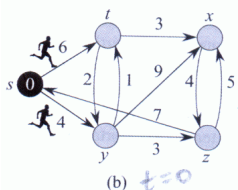
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



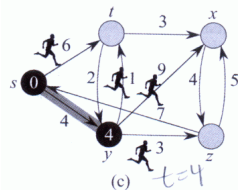
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

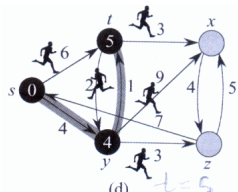


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

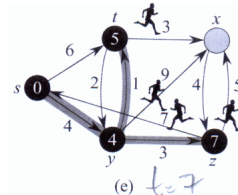
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

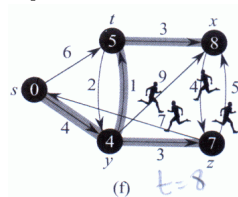
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tannenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

- algoritmo DIJSKTRA
- {dist é a distância conhecida desde INI até i (onde $i \neq INI$)}
- {perm é um vetor de distâncias mínimas permanentes}
- {n é o número de vértices do grafo}
- {corrente é o nodo que está sendo analisado}
- {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
- {menordist é a menor distância até aqui}
- para i = 1 ate n
 - perm[i] $\leftarrow$ 0 {0 significa que perm[i] ainda não é conhecida}
 - dist[i] $\leftarrow$ 9999
- fim{para}
- corrente $\leftarrow$ INI
- perm[INI] $\leftarrow$ 1 {já é conhecida}
- dist[INI] $\leftarrow$ 0
- enquanto (corrente $\neq$ FIN)
 - menordist $\leftarrow$ 99
 - dc $\leftarrow$ dist[corrente]
 - para i = 1 até n
 - se perm[i] = 0
 - novadist $\leftarrow$ dc + ADJ[corrente,i]
 - se novadist < dist[i]
 - dist[i] $\leftarrow$ novadist
 - precede[i] $\leftarrow$ corrente
 - fim{se}
 - se dist[i] < menordist
 - menordist $\leftarrow$ dist[i]
 - k $\leftarrow$ i
 - fim{se}
 - fim{se}
 - corrente $\leftarrow$ k
 - perm[corrente] $\leftarrow$ 1
- fim{enquanto}
- escreva (dist[FIN])
- G $\leftarrow$ FIN
- enquanto INI $\neq$ G

37: escreva (G)
38: G $\leftarrow$ precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 5 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 3. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	48	3	32	18	7	6	12	10
2	7	99	6	1	54	22	9	10	3
3	59	5	99	45	11	21	30	19	31
4	55	14	52	99	46	8	51	17	16
5	33	37	42	15	99	4	58	49	28
6	44	17	43	1	24	99	23	53	50
7	5	36	2	38	12	26	99	19	47
8	20	4	16	15	27	14	41	99	29
9	2	20	57	40	39	35	11	25	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

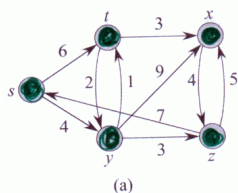


116-69110 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

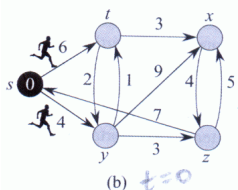
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



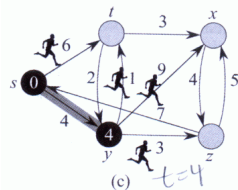
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

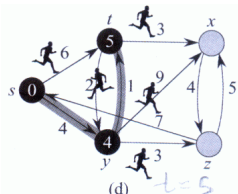


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

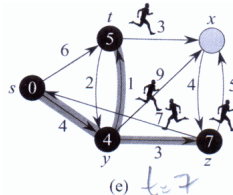
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

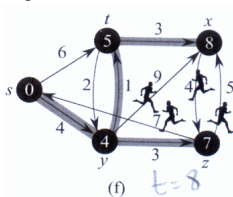
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 2 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 3. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	13	37	6	21	59	4	57	15
2	43	99	47	24	13	7	8	50	58
3	42	40	99	19	46	39	44	11	18
4	5	8	4	99	27	1	51	2	16
5	49	55	52	10	99	9	38	34	20
6	54	19	31	26	32	99	11	48	1
7	45	10	21	53	56	33	99	18	3
8	28	14	17	22	30	9	6	99	20
9	5	12	22	16	7	25	36	12	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

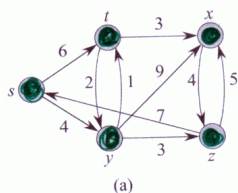
1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---



Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

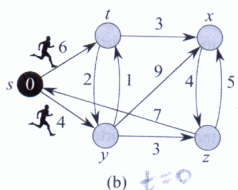
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



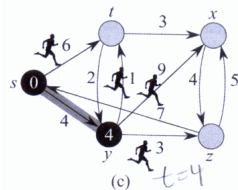
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nó origem (neste caso o nó s) enviam-se os corredores deste nó a todos os nós adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

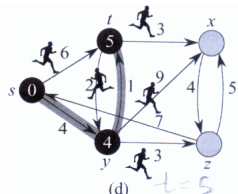


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z .

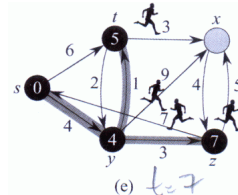
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t . O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y .

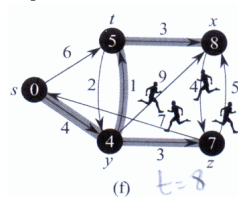
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x .

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x . Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z . Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y . Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nó que está sendo analisado}
6: {INI é o nó inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 3 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nó 1. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	31	17	20	37	36	52	57	8
2	29	99	53	6	21	14	12	19	10
3	18	26	99	22	16	6	35	34	3
4	54	11	41	99	4	28	59	14	55
5	23	15	16	2	99	45	20	15	8
6	11	17	5	9	18	99	3	58	43
7	7	56	33	46	27	2	99	49	5
8	9	42	50	32	47	1	39	99	10
9	38	24	7	25	19	1	13	22	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

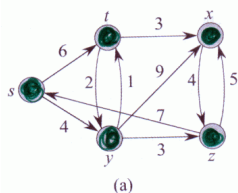


116-69134 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

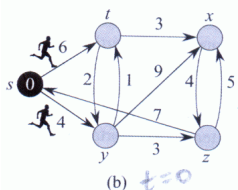
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



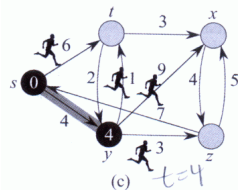
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

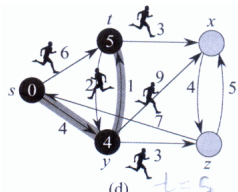


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

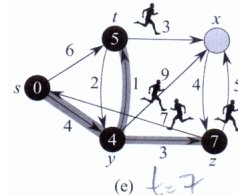
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

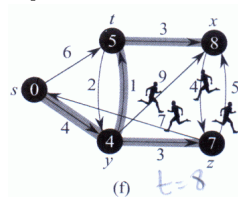
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 9 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 6. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	16	35	7	40	53	44	19	6
2	30	99	17	45	8	10	57	3	48
3	50	19	99	7	34	13	4	6	52
4	16	24	2	99	56	12	17	22	39
5	18	9	31	22	99	28	12	14	49
6	5	55	21	3	38	99	8	54	15
7	20	26	36	42	58	1	99	9	2
8	11	4	18	51	21	20	15	99	5
9	13	47	43	14	10	27	32	33	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

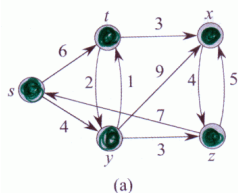


116-69141 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

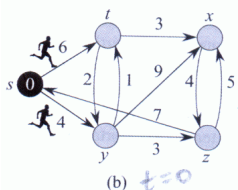
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



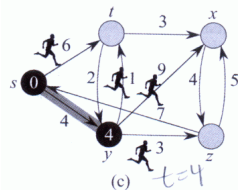
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

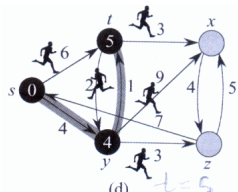


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

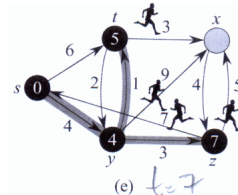
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

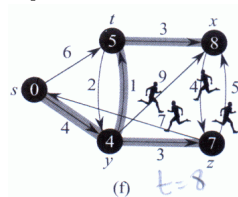
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

- 1: algoritmo DIJSKTRA
- 2: {dist é a distância conhecida desde INI até i (onde $i \neq INI$)}
- 3: {perm é um vetor de distâncias mínimas permanentes}
- 4: {n é o número de vértices do grafo}
- 5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
- 6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
- 7: {menordist é a menor distância até aqui}
- 8: para i = 1 ate n
- 9: perm[i] $\leftarrow$ 0 {0 significa que perm[i] ainda não é conhecida}
- 10: dist[i] $\leftarrow$ 9999
- 11: fim{para}
- 12: corrente $\leftarrow$ INI
- 13: perm[INI] $\leftarrow$ 1 {já é conhecida}
- 14: dist[INI] $\leftarrow$ 0
- 15: enquanto (corrente $\neq$ FIN)
- 16: menordist $\leftarrow$ 99
- 17: dc $\leftarrow$ dist[corrente]
- 18: para i = 1 até n
- 19: se perm[i] = 0
- 20: novadist $\leftarrow$ dc + ADJ[corrente, i]
- 21: se novadist < dist[i]
- 22: dist[i] $\leftarrow$ novadist
- 23: precede[i] $\leftarrow$ corrente
- 24: fim{se}
- 25: se dist[i] < menordist
- 26: menordist $\leftarrow$ dist[i]
- 27: k $\leftarrow$ i
- 28: fim{se}
- 29: fim{se}
- 30: fim{para}
- 31: corrente $\leftarrow$ k
- 32: perm[corrente] $\leftarrow$ 1
- 33: fim{enquanto}
- 34: escreva (dist[FIN])
- 35: G $\leftarrow$ FIN
- 36: enquanto INI $\neq$ G

37: escreva (G)
38: G $\leftarrow$ precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 6 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 8. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	13	38	4	11	8	32	24	37
2	34	99	29	53	47	44	7	1	35
3	18	23	99	36	48	25	17	56	22
4	5	58	10	99	14	45	27	21	28
5	3	1	26	16	99	16	18	5	19
6	15	52	54	30	19	99	4	33	20
7	17	10	15	7	2	40	99	55	41
8	22	59	11	12	9	57	39	99	50
9	46	8	43	3	31	6	42	6	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9

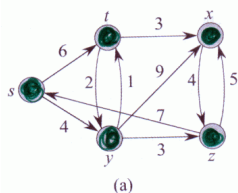


116-69158 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

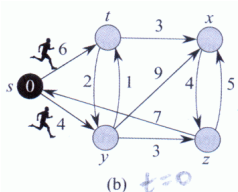
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



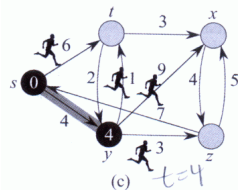
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

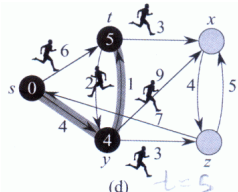


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

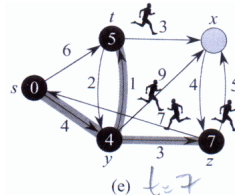
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

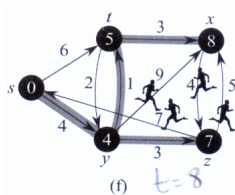
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 8 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 5. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	4	18	35	2	45	10	3	6
2	33	99	11	20	16	22	14	1	28
3	10	5	99	26	17	43	21	56	12
4	18	47	3	99	9	12	22	15	15
5	40	32	16	34	99	25	7	8	13
6	17	54	2	1	6	99	41	36	8
7	19	29	23	5	31	13	99	51	24
8	58	42	44	57	50	46	53	99	14
9	39	49	38	48	30	59	11	37	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

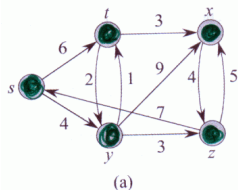


116-69246 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

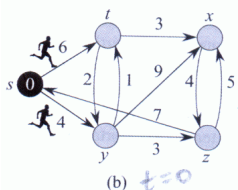
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



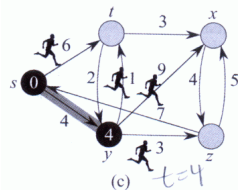
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

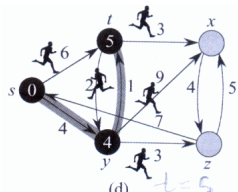


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

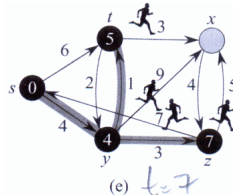
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

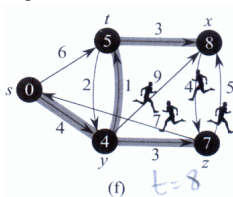
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 4 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 7. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	19	10	41	11	14	7	24	4
2	22	99	17	53	1	58	18	1	49
3	16	55	99	17	48	8	23	9	10
4	30	22	12	99	57	3	47	54	5
5	59	52	29	21	99	33	34	56	43
6	18	8	26	6	21	99	15	20	9
7	31	44	15	50	46	28	99	42	39
8	3	5	2	20	45	40	4	99	13
9	36	51	2	19	6	38	14	27	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

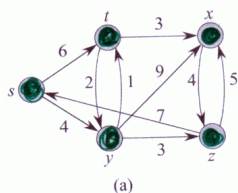


116-69253 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

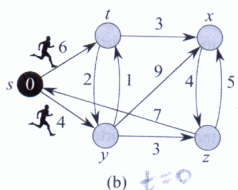
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



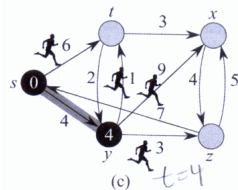
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

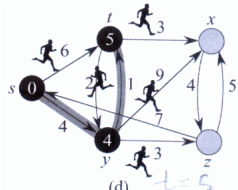


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

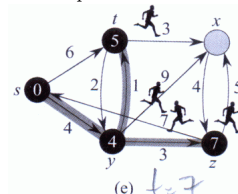
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

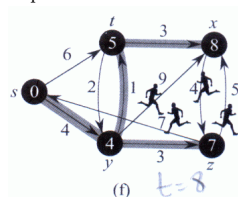
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tannenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 4 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 5. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	40	8	34	46	12	58	18	27
2	30	99	36	45	3	43	49	5	16
3	17	35	99	20	37	33	4	42	17
4	47	24	15	99	59	22	2	14	51
5	39	9	53	1	99	11	7	15	9
6	18	1	52	14	19	99	13	44	32
7	26	50	29	55	13	6	99	12	48
8	3	22	38	7	20	28	4	99	57
9	31	23	11	21	41	2	54	8	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---

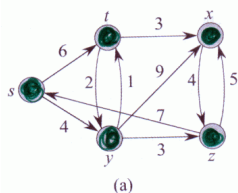


116-69172 - 28/05

Caminho mínimo: algoritmo de Dijkstra

(dica: O autor é um holandês e seu nome é lido como "Dicstêr").

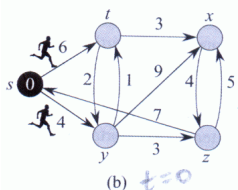
Para entender este problema é útil imaginar o grafo espalhado em uma área qualquer e pensar em corredores humanos fazendo trajetos sobre o grafo. Embora o algoritmo de Dijkstra funcione de maneira ligeiramente diferente é útil fazer esta analogia. Suponha um grafo como este:



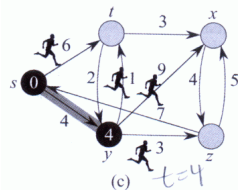
Por evidente, pode-se construir uma matriz de adjacência como segue

	s	t	x	y	z
s	-	6	-	4	-
t	-	-	3	2	-
x	-	-	-	-	4
y	-	1	9	-	3
z	7	-	5	-	-

Escolhido o nodo origem (neste caso o nodo=s) enviam-se os corredores deste nodo a todos os nodos adjacentes. Na simulação, a cada instante que um corredor chega a um vértice, novos corredores saem do vértice sempre se dirigindo a todos os vértices adjacentes. Supondo que os pesos das arestas indicam a quantidade de tempo em minutos que os corredores demoram. O vértice s em negrito indica que sabemos que a demora para ir de s a s vale 0. Assim, no instante $t = 0$ tem-se

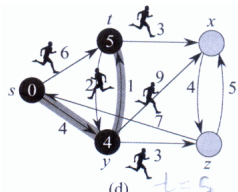


Quatro minutos mais tarde (no tempo $t = 4$) chega o corredor que vai ao vértice y o que é mostrado em



Como esse corredor é o primeiro a chegar a y sabe-se que $dist[y] = 4$ e portanto o vértice y fica negro na figura. A aresta sombreada (s, y) indica que o primeiro corredor a chegar a y veio de s e portanto $precede[y] = s$. No tempo 4, o corredor que vem de s ainda está em trânsito e nessa hora corredores saem em direção a t, x e z.

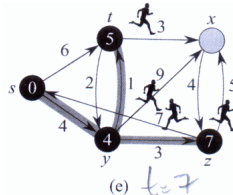
O próximo evento em $t = 5$



Aqui o corredor que vem do vértice y chega ao vértice t. O que vem de s a t ainda está no caminho. Como o primeiro a chegar a t veio de y no tempo 5, iguala-se $dist[t] = 5$ e $precede[t] = y$ isto indicado pela aresta sombreada (y, t). Os corredores saem de t em direção a x e y.

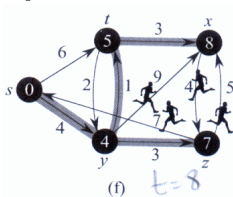
O corredor que vem de s finalmente chega a t no tempo 6, mas o corredor que veio de y já chegou lá antes e portanto o esforço do corredor que foi de s a t foi em vão e ele é desprezado.

No tempo $t = 7$



dois corredores chegam ao seu destino. O que fez (t, y) chega, mas o que veio de (s, y) chegou no tempo 4 e portanto a simulação esquece de (t, y). Mas, o corredor que vem de y chega a z e é o primeiro. Fazemos $dist[z] = 7$ e $precede[z] = y$ e os corredores saem de z a caminho de s e x.

O próximo evento ocorre no tempo 8, como em



quando o corredor que vem de t chega a x. Fazemos $dist[x] = 8$ e $precede[x] = t$ e um corredor sai de x em direção a z. Neste ponto, um corredor já chegou a todos os vértices e a simulação pode parar.

O algoritmo de Dijkstra trata todas as arestas do mesmo jeito. Assim ele processa todos os vértices adjacentes junto, sem nenhuma ordem em particular. Quando ele processa as arestas que saem de s ele declara $dist[y] = 4$, $dist[t] = 6$ e $precede[y] = precede[t] = s$ até aqui. Quando o algoritmo considerar mais adiante a aresta (y, t) ele diminuirá o peso do caminho mínimo até o vértice t que encontrou até então, de modo que $dist[t]$ vai de 6 para 5 e $precede[t]$ troca de s para y. Examine o algoritmo aqui descrito em pseudo-código, extraído do livro do Tennenbaum, (Estruturas de dados em C) pág 679-681.

```

1: algoritmo DIJSKTRA
2: {dist é a distância conhecida desde INI até i
  (onde i ≠ INI)}
3: {perm é um vetor de distâncias mínimas per-
  manentes}
4: {n é o número de vértices do grafo}
5: {corrente é o nodo que está sendo analisado}
6: {INI é o nodo inicial e FIN é o final}
7: {menordist é a menor distância até aqui}
8: para i = 1 ate n
9:   perm[i] ← 0 {0 significa que perm[i] ainda
    não é conhecida}
10:  dist[i] ← 9999
11: fim{para}
12: corrente ← INI
13: perm[INI] ← 1 {já é conhecida}
14: dist[INI] ← 0
15: enquanto (corrente ≠ FIN)
16:   menordist ← 99
17:   dc ← dist[corrente]
18:   para i = 1 até n
19:     se perm[i] = 0
20:       novadist ← dc + ADJ[corrente,i]
21:       se novadist < dist[i]
22:         dist[i] ← novadist
23:         precede[i] ← corrente
24:       fim{se}
25:       se dist[i] < menordist
26:         menordist ← dist[i]
27:       k ← i
28:     fim{se}
29:   fim{se}
30:   fim{para}
31:   corrente ← k
32:   perm[corrente] ← 1
33: fim{enquanto}
34: escreva (dist[FIN])
35: G ← FIN
36: enquanto INI ≠ G

```

```

37:   escreva (G)
38:   G ← precede[G]
39: fim{enquanto}
40: escreva(INI)
41: fim{algoritmo}

```

Acompanhe no quadro negro a implementação deste algoritmo em Python. Se preferir peça para o professor a implementação em C, Maple ou ainda em APL que aliás é a implementação que vai corrigir sua resposta. Por óbvio (e aqui está a maravilha da programação) todas têm que dar a mesma resposta.

Para você fazer

Aqui está um grafo dirigido, sem laços, dado através de sua matriz de custos. Dado o vértice inicial 7 calcule através do algoritmo de Dijkstra, a distância mínima até o nodo 9. Escreva qual o caminho percorrido

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	99	21	24	17	25	19	29	15	58
2	5	99	11	30	49	7	19	36	46
3	51	15	99	28	22	18	9	5	21
4	52	53	35	99	12	2	3	17	14
5	42	16	20	2	99	10	12	57	50
6	11	37	27	4	14	99	8	6	56
7	31	20	7	4	33	59	99	40	18
8	1	41	47	9	16	6	48	99	1
9	3	39	38	34	13	54	43	8	99

Respostas

Valor do caminho mínimo: _____.

Roteiro do caminho mínimo:

Observação: nem todas as casas abaixo serão utilizadas.

1	2	3	4	5	6	7	8	9
---	---	---	---	---	---	---	---	---



116-69189 - 28/05