

Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}  
k,i=0  
enquanto i<100  
  se vetor[i]=k  
    achou na posição i  
    retorne  
  fim{se}  
  i=i+1  
fim{enquanto}  
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

Melhoria 1 É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}  
vetor[101]=k  
i=0  
enquanto vetor[i] != k  
  i=i+1  
fim{enquanto}  
se i=101  
  não achou  
senão  
  achou na posição i  
fim{se}
```

Melhoria 2 Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}  
k,i=0  
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k  
  se vetor[i]=k  
    achou na posição i  
    retorne  
  fim{se}  
  i=i+1  
fim{enquanto}  
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam $n \cdot \log_2 n$ enquanto os mais caros custam n^2 . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada n e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de n , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em $\log_2 n$ instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

n	2	4	8	16	32	64	...	1024
$\log_2 n$	1	2	3	4	5	6	...	10

```
k, inicio = 0  
fim = tamanho(lista) - 1  
enquanto inicio <= fim  
  meio = (inicio + fim) // 2  
  se lista[meio] = k  
    retorne meio  
  senão  
    se lista[meio] < elemento_buscado:  
      inicio = meio + 1 # Busca na metade sup  
    senão  
      fim = meio - 1 # busca na metade superior  
  fim{se}  
fim{se}  
fim{enquanto}  
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

ABP A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ($\log_2 n$) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

Árvore Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter n filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

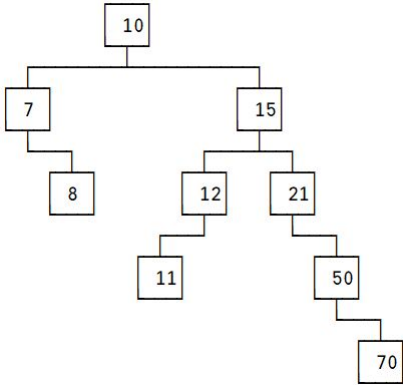
O número máximo de filhos, n é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e n sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

Implementação Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

1	2	4	10	← raiz
2	-1	3	7	
3	-1	-1	8	
4	6	5	15	
5	-1	8	21	
6	7	-1	12	
7	-1	-1	11	
8	-1	9	50	
9	-1	-1	70	

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso, -1 .

Altura Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)  
  se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1  
    retorne 0  
  senão  
    se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])  
      retorne 1+altura(arv[atal][1])  
    senão  
      retorne 1+altura(arv[atal][2])  
  fim{se}  
fim{função}  
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global $A = 0$, e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

Caminhamento Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura, A^* , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)  
  se raiz = -1  
    retorne  
  fim{se}  
  imprima (arvore[raiz][3])  
  caminhamento-pre(arvore[raiz][1])  
  caminhamento-pre(arvore[raiz][2])  
fim{função}  
  
função caminhamento-emordem(raiz)  
  se raiz = -1  
    retorne  
  fim{se}  
  caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])  
  imprima (arvore[raiz][3])  
  caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])  
fim{função}  
  
função caminhamento-pos(raiz)  
  se raiz = -1  
    retorne  
  fim{se}  
  caminhamento-pos(arvore[raiz][1])  
  caminhamento-pos(arvore[raiz][2])  
  imprima (arvore[raiz][3])  
fim{função}
```

```

fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
    nodo=fila.pop()
    print(arvore[nodo][3])
    se arvore[nodo][1] != -1
        fila.append(arvore[nodo][1])
    fim(se)
    se arvore[nodo][2] != -1
        fila.append(arvore[nodo][2])
    fim(se)
fim(enquanto)

```

```
função busca(k)
    raiz=1
    pai=-1
    esqdir=-1
    enquanto arvore[raiz][3] != k
        pai=raiz
        se k > arvore[raiz][3]
            esqdir = 2
        senão
            esqdir = 1
        fim{se}
        raiz=arvore[raiz][esqdir]
    se raiz = -1
        retorne esqdir,pai,-1 # não achou
    fim{se}
fim{enquanto}
retorne esqdir,pai,raiz
fim{função}
```

```
função buscarec(raiz,k)
  se raiz = -1
    retorne -1
  fim{se}
  se arvore[raiz][3]=k
    retorne raiz
  fim{se}
  se k<arvore[raiz][3]
    buscarec(arvore[raiz][1], k)
  senão
    buscarec(arvore[raiz][2], k)
  fim{se}
fim{função}
```

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

```
função incluiabb(raiz,k)
    ultimo=ultimor+1
    arv[ultimo][]=-1, -1, k
    onde = raiz
    enquanto onde != -1
        pai = onde
        se k > arvore[onde][3]
            esqdir = 2
        senão
            esqdir = 1
        fim{se}
        onde = arvore[onde][esqdir]
    fim{enquanto}
    arvore[pai][esqdir]=ultimo
    retorne ultimo
fim{função}
```

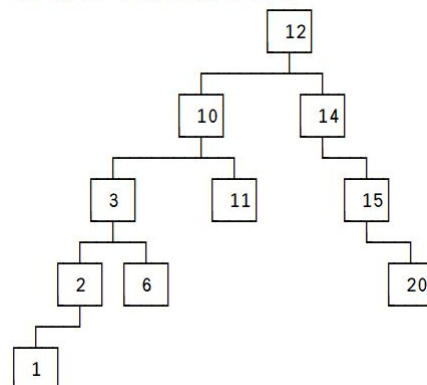
- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- ```

função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]==-1 E arvore[raiz][2]==-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(se)
fim(função)

```

**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



```

graph TD
 12[12] --> 10[10]
 12 --> 14[14]
 10 --> 3[3]
 10 --> 11[11]
 3 --> 2[2]
 3 --> 6[6]
 2 --> 1[1]
 6 --> 4[4]
 6 --> 9[9]
 14 --> 15[15]
 15 --> 20[20]
 20 --> 19[19]

```

```
graph TD; 12[12] --> 10[10]; 12 --> 15[15]; 10 --> 3[3]; 10 --> 7[7]; 3 --> 2[2]; 3 --> 1[1]; 2 --> 1[1]; 2 --> 1[1]; 15 --> 9[9]; 15 --> 6[6]; 9 --> 4[4]; 9 --> 5[5]; 6 --> 3[3]; 6 --> 3[3]; 3 --> 1[1]; 3 --> 2[2]; 3 --> 1[1]; 3 --> 2[2];
```

```

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

```

20 12 8 14 3 19 11 18 2 13

[illegible]

4      7      1

[illegible]

12      3      2

[illegible]

304-76201 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

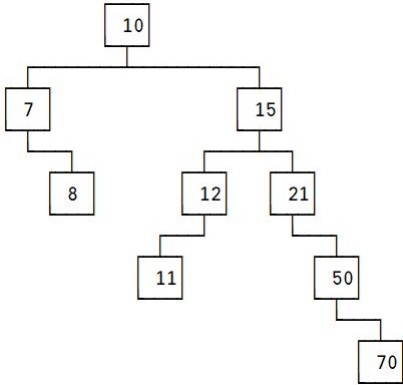
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

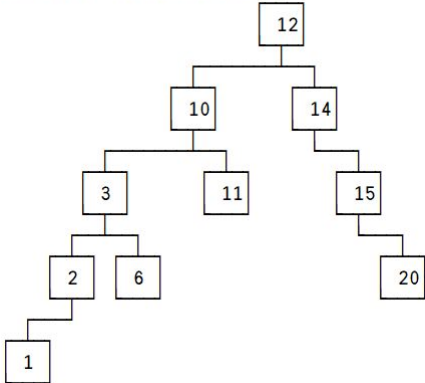
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

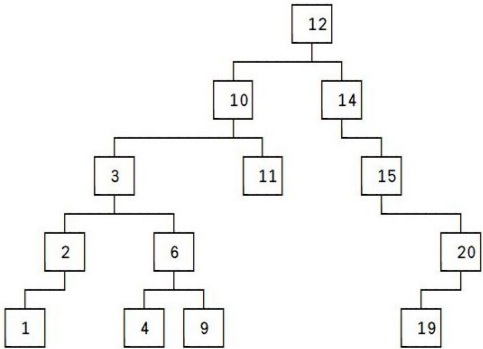
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

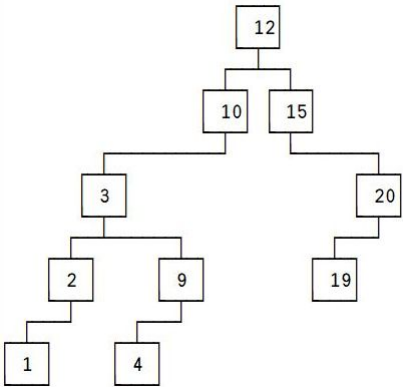
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores: 12 10 14 3 11 2 15 1 20 6



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

20 9 15 10 6 2 13 7 3 17

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

18 14 12

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

6 7 10

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76218 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

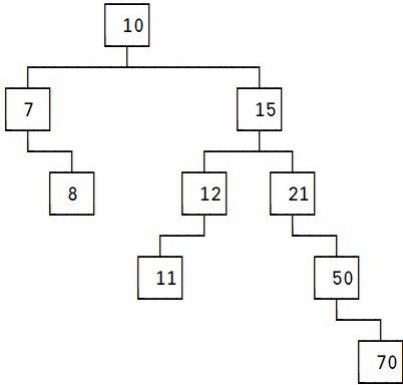
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

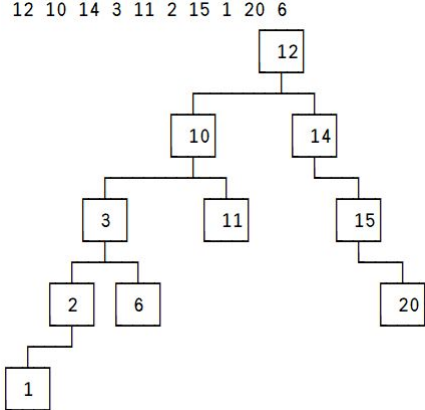
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

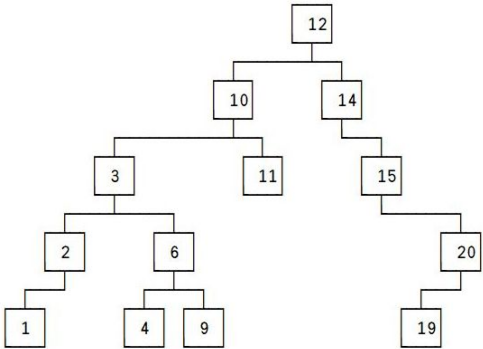
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

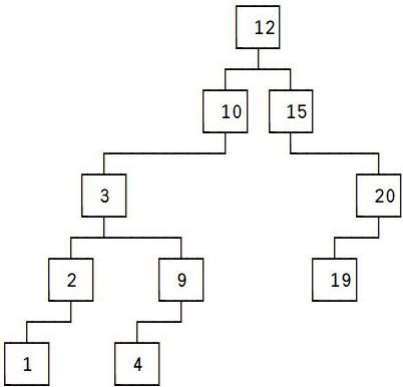
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

6 12 7 20 11 14 4 18 3 19

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

13 10 8

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

12 11 3

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76225 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a deci-  
são quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto tra-  
balho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os  
melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$   
enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o  
*custo* de um algoritmo é uma função que em geral  
se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade  
de operações elementares sobre cada elemento da  
entrada (em número de  $n$ , já vimos).  
Então, uma vez que já foi gasto o processa-  
mento necessário para ordenar o vetor, a busca  
pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo  
de busca binária. A idéia é quebrar um universo  
(ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e des-  
cobrir se a chave buscada está na primeira ou na  
segunda metade. Se estiver na primeira, você aban-  
dona a segunda e vice-versa. O universo ficou re-  
duzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado  
na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do  
universo. Em poucas instruções (na verdade em  
 $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.  
Antes de continuar, relembremos a tabela de  
logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas  
não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o  
vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o  
mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem  
exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é  
o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxal-  
mente, o desempenho da árvore binária de busca  
fica pior quanto mais ordenados estiverem os da-  
dos de entrada. O paradoxo é que ela funciona  
melhor se os dados estiverem bagunçados do que  
se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore  
binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárqui-  
cos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que  
o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo  
tem uma chave. Depois, todas as chaves  
menores que ela, ficarão nos filhos à ES-  
QUERDA e as chaves maiores do que ela  
ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por no-  
dos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos.  
Existe um único nodo que não tem pai. É onde a  
árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicional-  
mente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que,  
na ciência da computação, ao contrário da botânica  
as árvores crescem para baixo.

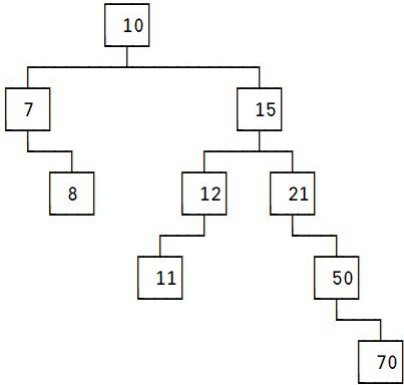
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da  
árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os no-  
dos que não têm filhos, são chamados nodos FO-  
LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de  
descrever uma árvore é usando recursividade. En-  
tão, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$   
sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição  
funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de  
uma árvore vazia (que é o caso básico da recursi-  
vidade). Você pode não acreditar mas esta visão  
simplifica enormemente muitos algoritmos de ár-  
vore.

**Implementação** Árvores podem ser imple-  
mentadas usando apontadores, quando então serão  
muito, mas muito eficientes, ou usando cursores,  
quando então terão menos eficiência (por causa da  
dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil  
programar, entender e sobretudo depurar progra-  
mas de árvores quando eles usam cursores. Daí que  
vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense  
que se extremo desempenho é requerido, costuma-  
se desenvolver usando cursores e depois que tudo  
estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte  
tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar  
que a raiz da árvore aparece sempre na primeira li-  
nha da tabela. A ausência de filhos é representada  
por um valor inválido, chamado TERMINADOR.  
É um valor que nunca poderá aparecer como índice  
válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é defi-  
nida como o MAIOR caminho possível entre a raiz  
e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1)  
quando a função acabar, em A está a altura da ár-  
vore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita  
TODOS os nodos de uma árvore (para listar, tota-  
lizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CA-  
MINHAMENTO. Como não existe uma ordem natu-  
ral para isto, definem-se muitos caminhamentos:  
em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ ,  
etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sen-  
sacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ ABP ou se *k* ∉ ABP. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

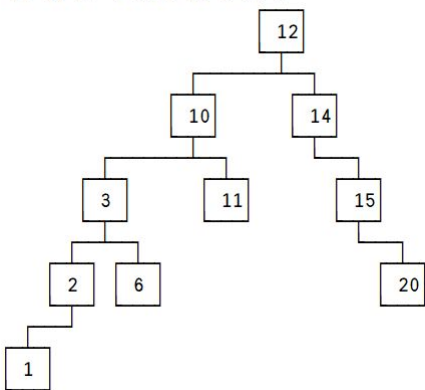
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

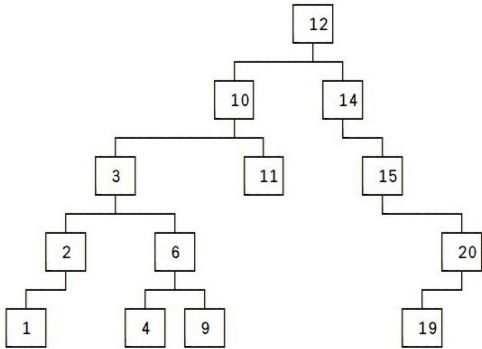
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

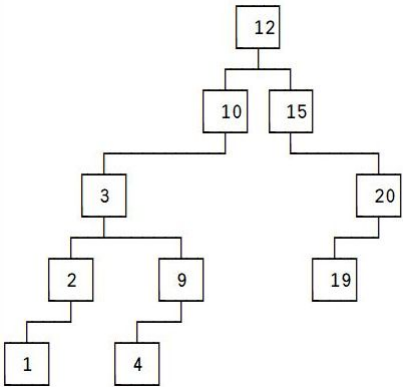
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
4 6 10 5 8 19 16 2 14 13
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
18 11 7
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
5 13 14
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76232 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

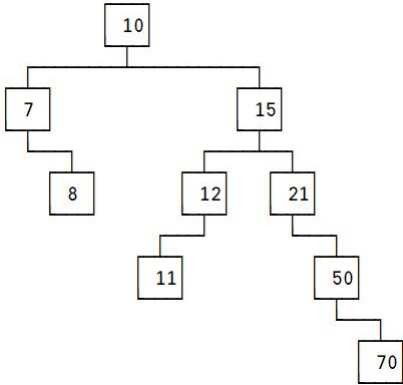
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

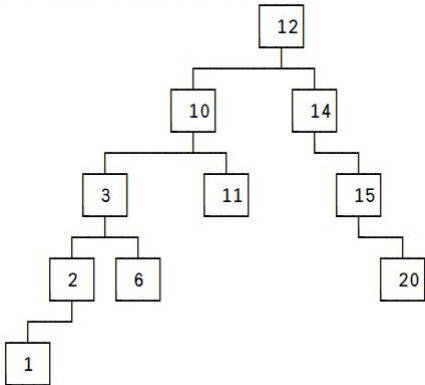
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

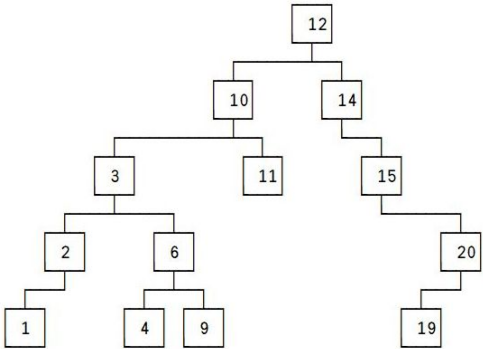
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

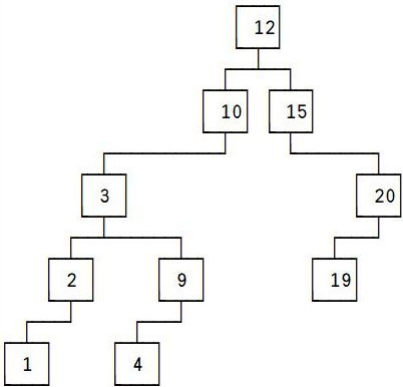
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

20 8 13 6 4 17 16 7 18 14

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

5 3 15

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

7 4 13

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76249 -

Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

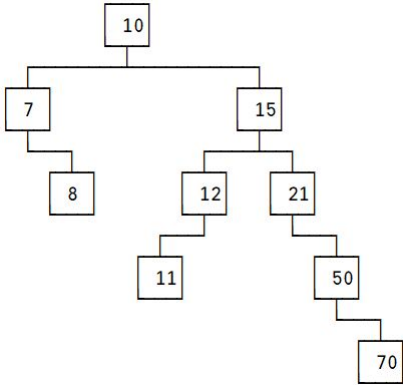
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

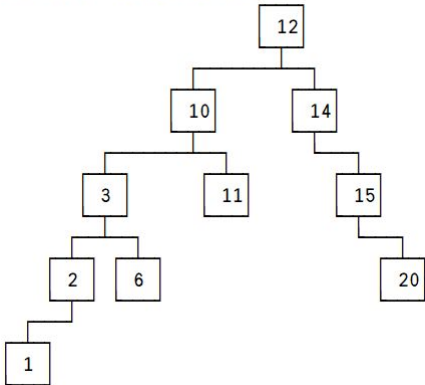
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

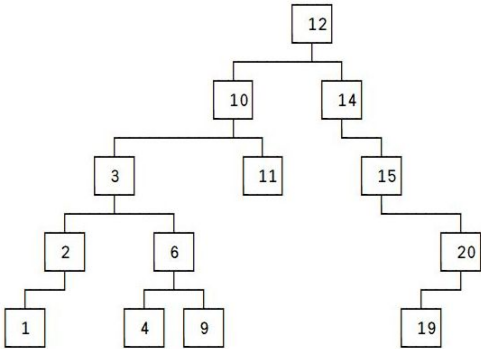
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

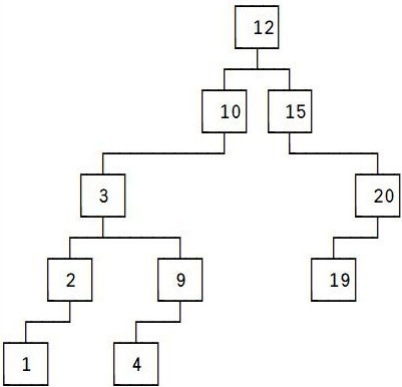
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

6 20 19 9 16 18 14 5 8 3

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

12 7 15

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

19 16 8

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76256 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

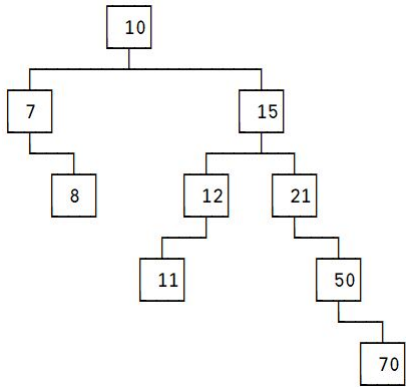
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

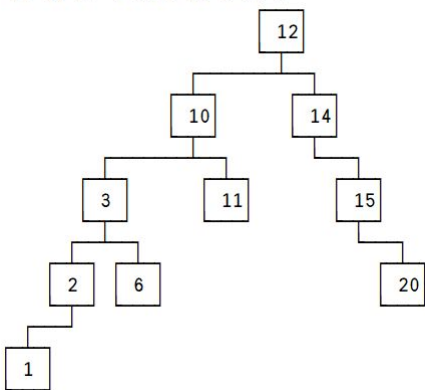
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

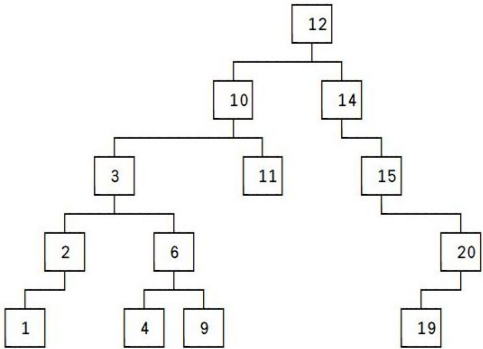
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

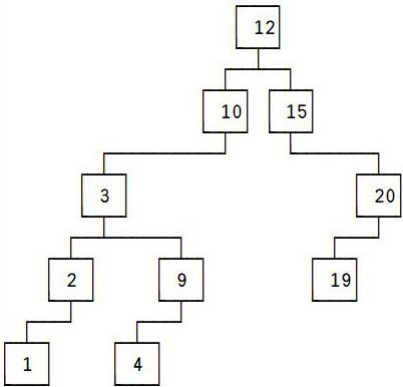
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

19 7 4 5 11 20 8 1 18 14

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

16 3 6

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

18 8 14

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76263 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

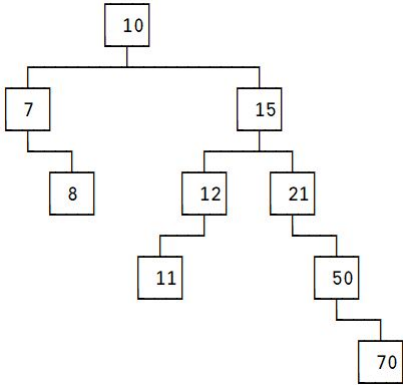
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

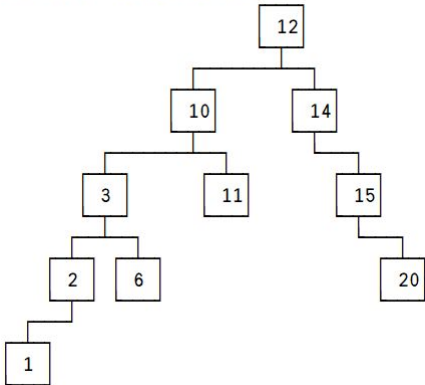
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

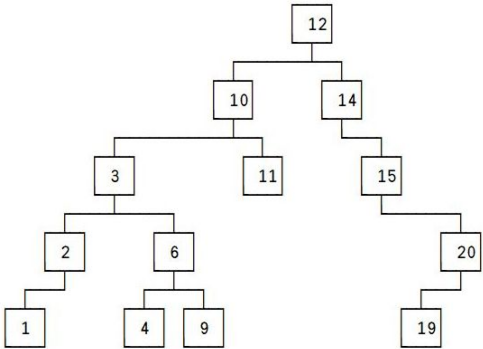
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

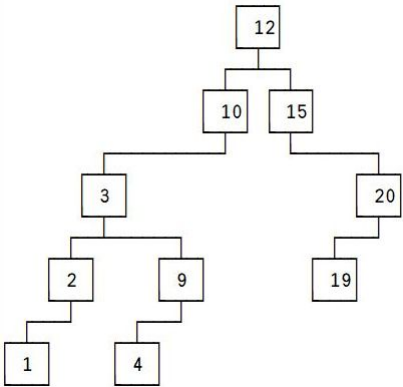
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

12 11 5 1 4 7 10 3 13 15

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

19 8 18

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

3 5 15

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76270 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

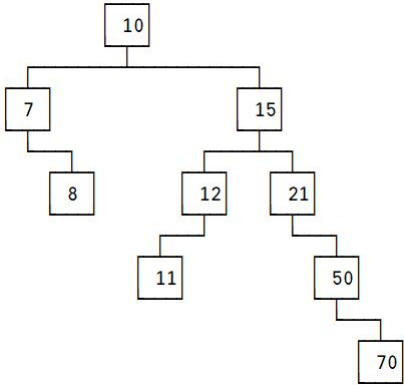
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

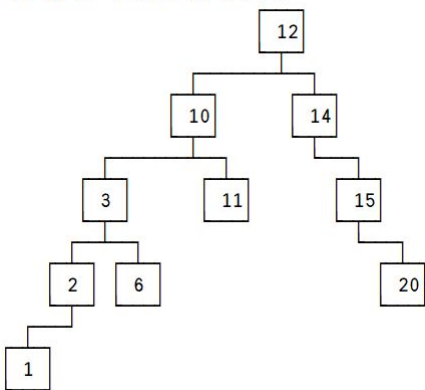
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

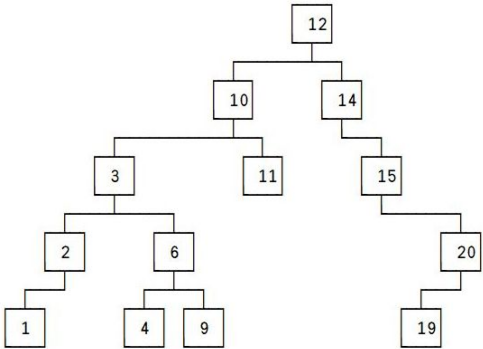
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

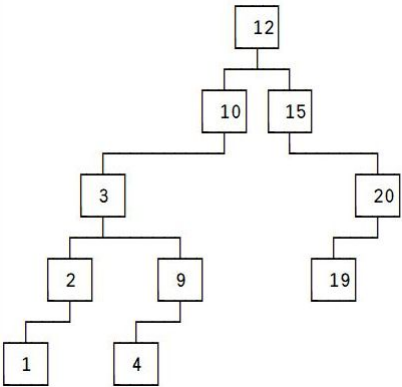
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

19 20 15 1 5 7 18 12 6 4

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

10 13 14

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

4 1 20

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76287 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

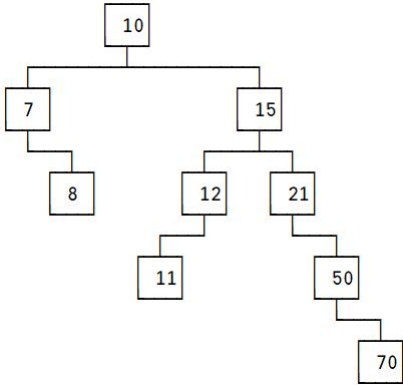
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

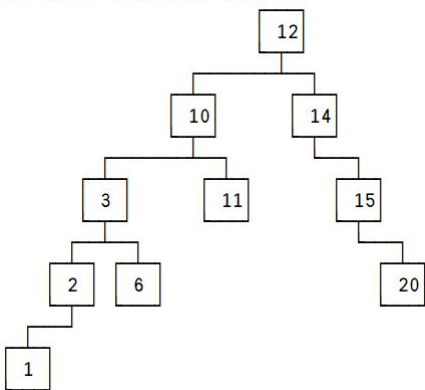
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

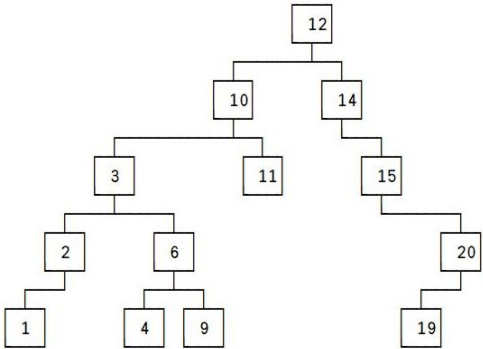
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

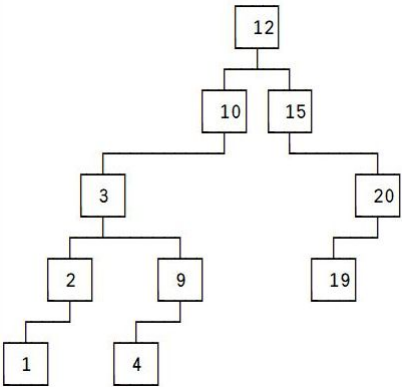
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
6 14 4 15 10 13 11 9 19 16
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
8 5 2
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
14 19 11
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76294 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

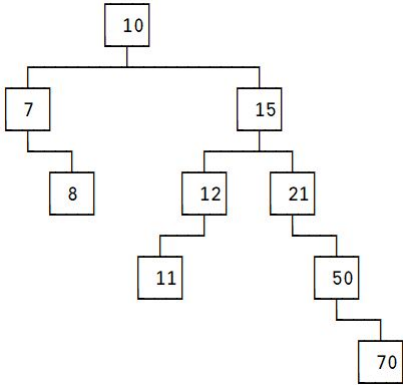
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso, -1.

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global A = 0, e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura, A\*, etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

```

fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)

```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave  $k$  quer-se descobrir se  $k \in ABP$  ou se  $k \notin ABP$ . Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim{se}
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim{se}
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim{se}
fim{função}
```

## Criação e inclusão

Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabb(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim{se}
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim{enquanto}
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim{função}
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```

função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]==-1 E arvore[raiz][2]==-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim{enquanto}
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim{se}
 fim{se}
fim{se}
fim{função}

```

## Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

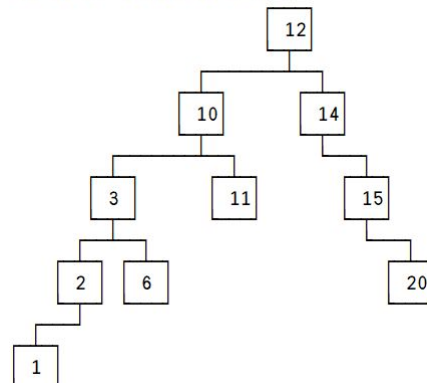
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

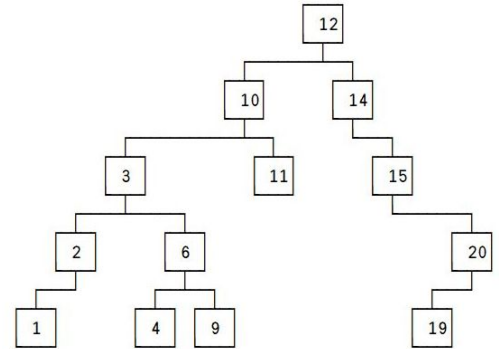
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

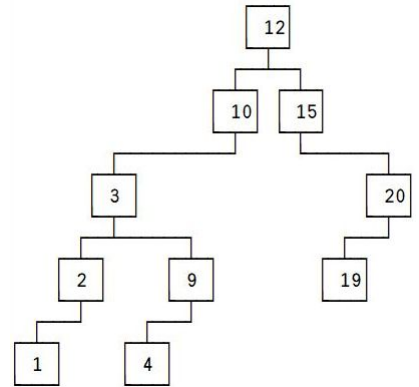
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

```

 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

8    4    17    20    18    15    19    16    2    9

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

[illegible]

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

14      5      6

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhar em largura e escrever os nodos:

[illegible]

Finalmente, você deve excluir os valores

16 19 20

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

[illegible]

304-76306 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

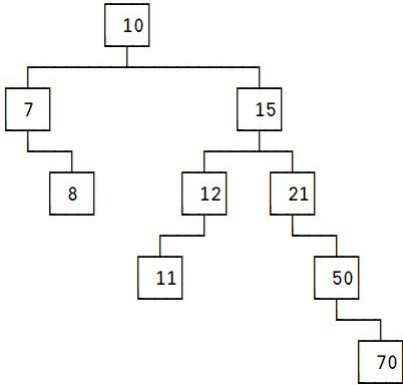
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

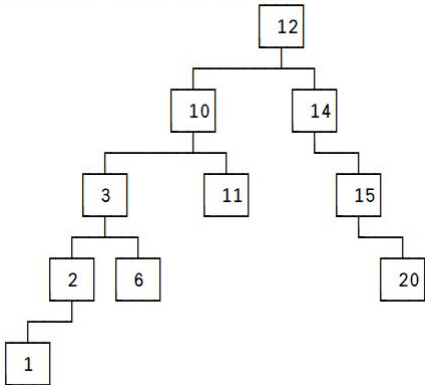
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

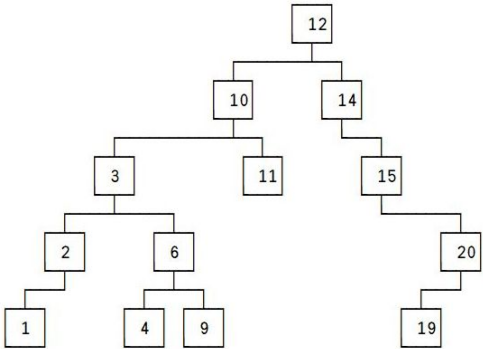
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

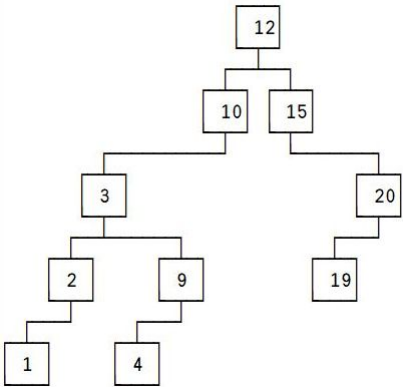
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores: 12 10 14 3 11 2 15 1 20 6



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

17 13 9 5 8 3 18 1 2 20

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

16 15 10

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

20 18 3

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76313 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

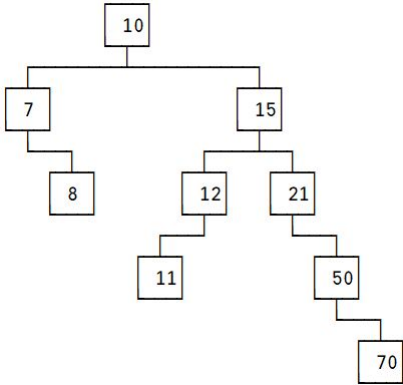
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em  $A$  está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

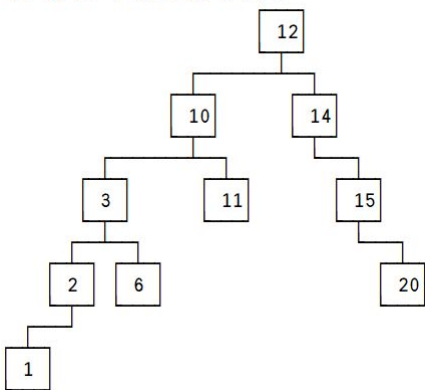
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

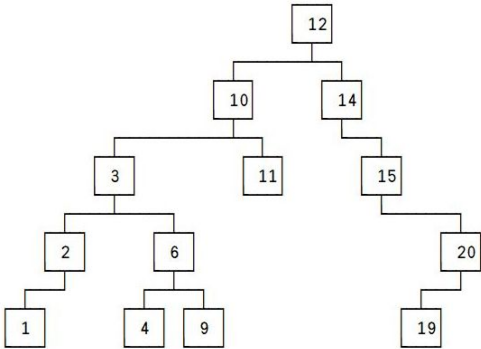
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

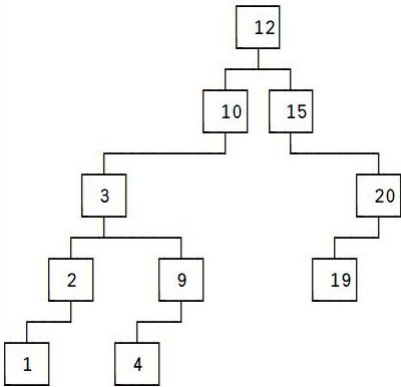
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
9 16 15 2 14 4 5 17 7 8
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
20 10 6
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
7 4 5
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76320 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a deci-  
são quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto tra-  
balho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o *custo* de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processa-  
mento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e des-  
cobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você aban-  
dona a segunda e vice-versa. O universo ficou re-  
duzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxal-  
mente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárqui-  
cos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ES-  
QUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por no-  
dos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicional-  
mente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

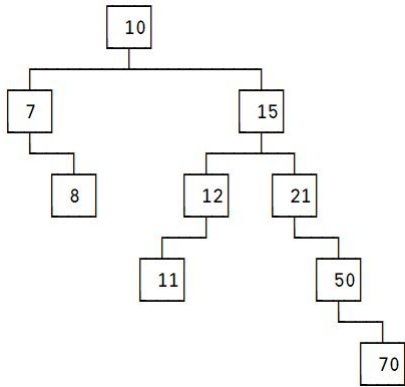
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os no-  
dos que não têm filhos, são chamados nodos FO-  
LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. En-  
tão, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursi-  
vidade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de ár-  
vore.

**Implementação** Árvores podem ser imple-  
mentadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar progra-  
mas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-  
se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira li-  
nha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é defi-  
nida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1)  
quando a função acabar, em A está a altura da ár-  
vore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita  
TODOS os nodos de uma árvore (para listar, tota-  
lizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CA-  
MINHAMENTO. Como não existe uma ordem natu-  
ral para isto, definem-se muitos caminhamentos:  
em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ ,  
etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sen-  
sacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

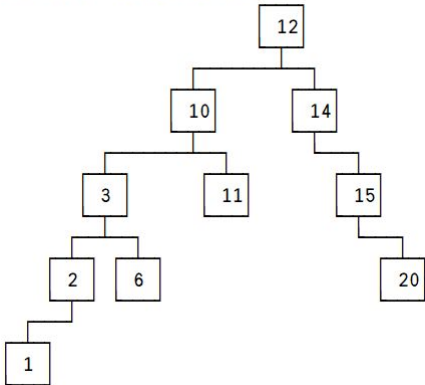
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

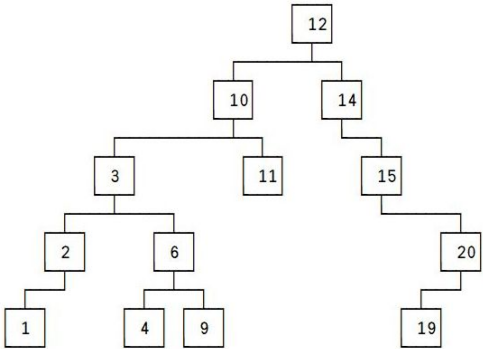
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

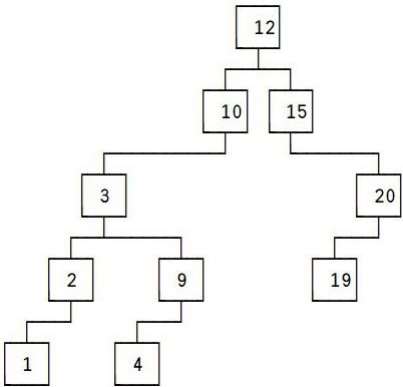
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
8 6 2 9 12 10 15 13 20 7
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
3 4 11
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
9 7 15
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76337 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante.

Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçemos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

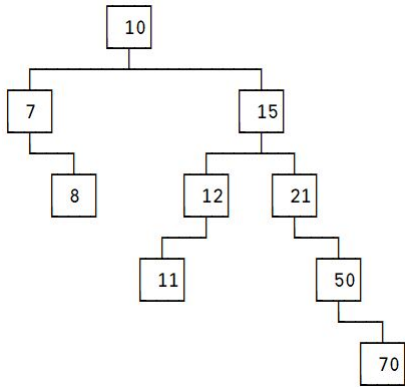
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e viva que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

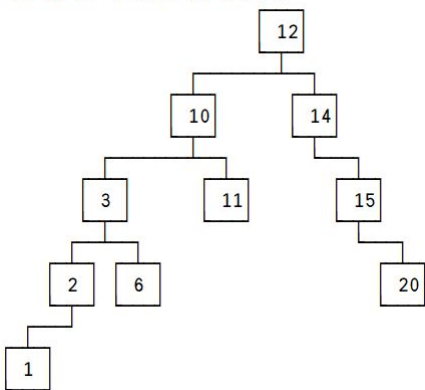
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

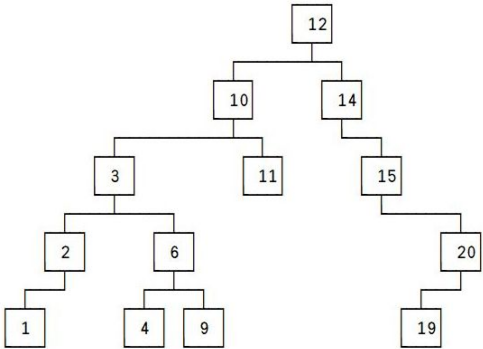
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

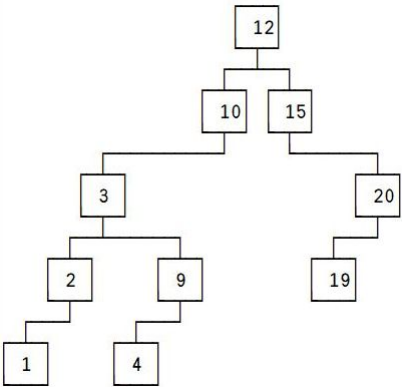
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
20 7 14 4 8 3 11 18 15 17
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
16 1 12
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
18 17 15
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76344 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

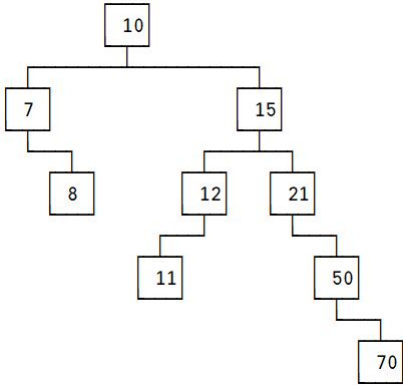
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em  $A$  está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

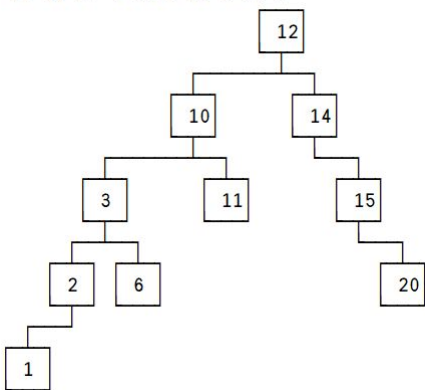
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

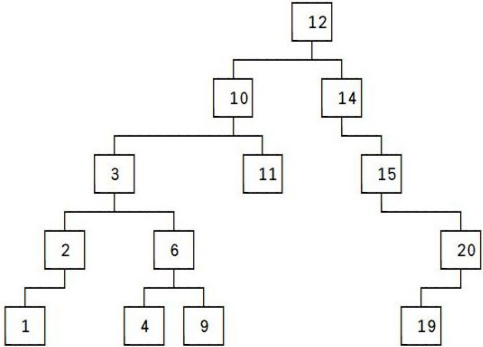
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

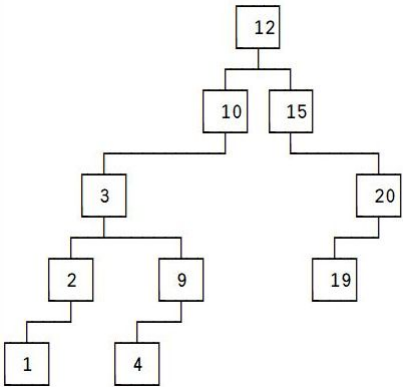
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
11 9 20 3 8 5 19 7 15 2
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
6 10 4
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
9 2 3
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76351 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

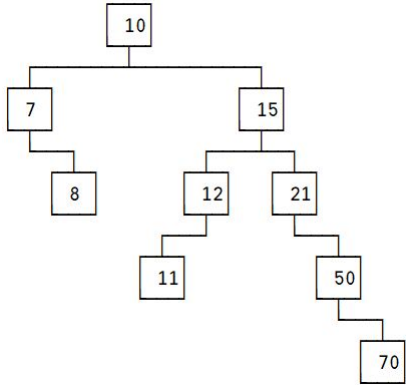
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

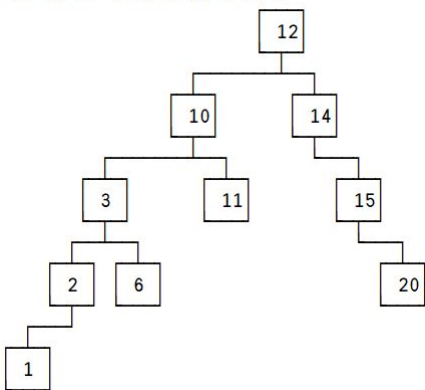
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

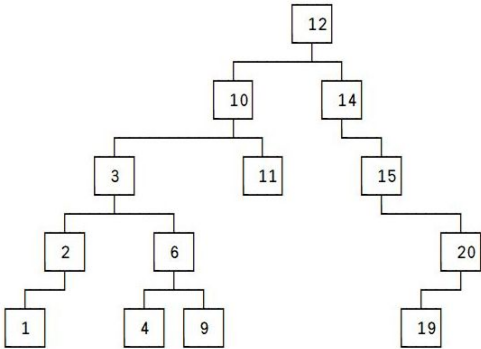
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

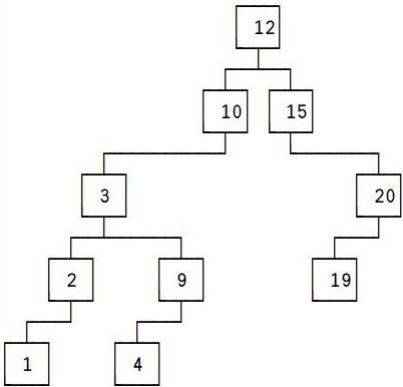
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
12 17 6 8 2 10 19 11 18 7
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
5 9 20
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
8 18 11
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76368 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante.

Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçemos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

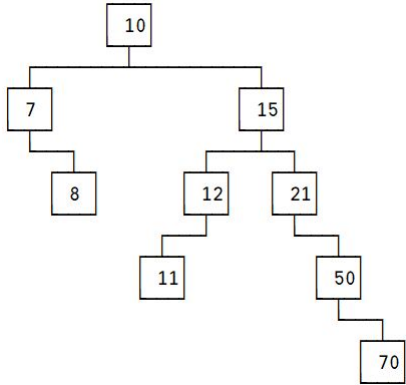
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ ABP ou se *k* ∉ ABP. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

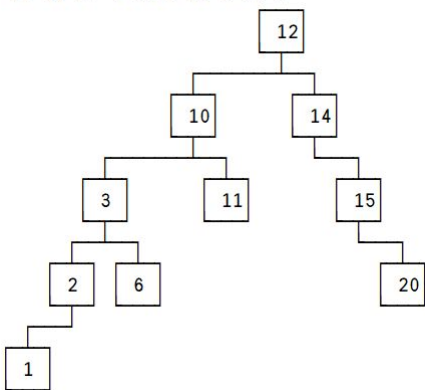
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

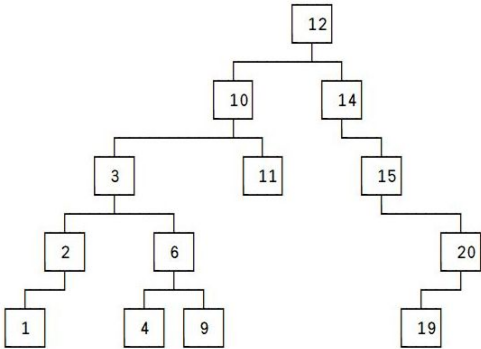
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

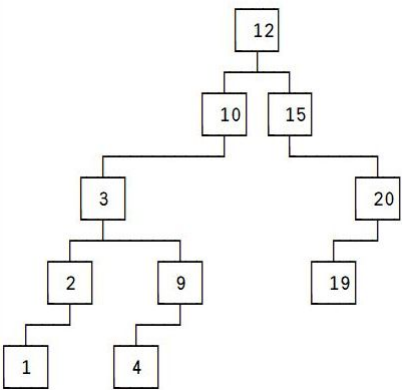
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

2 15 7 14 18 8 4 1 13 3

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

12 19 6

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

7 4 8

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76494 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante.

Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

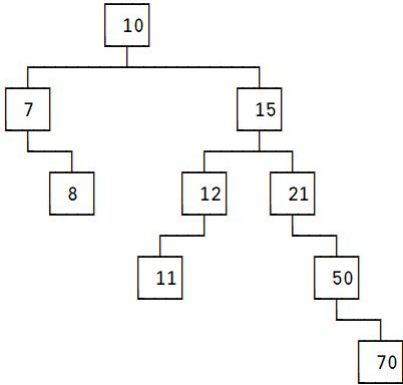
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em  $A$  está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

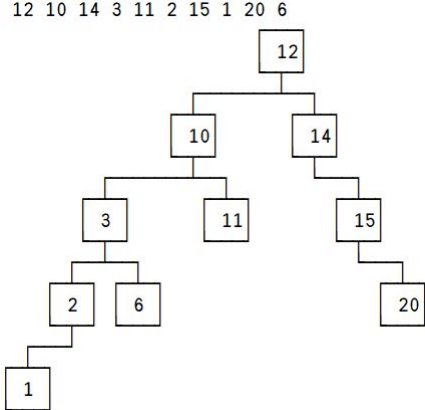
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

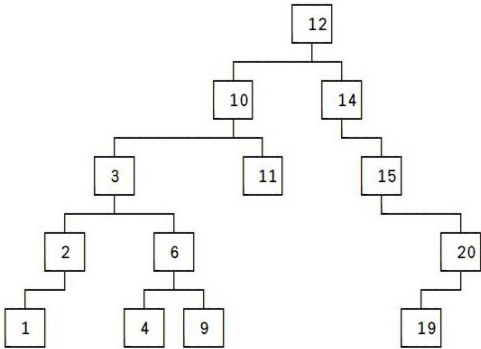
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

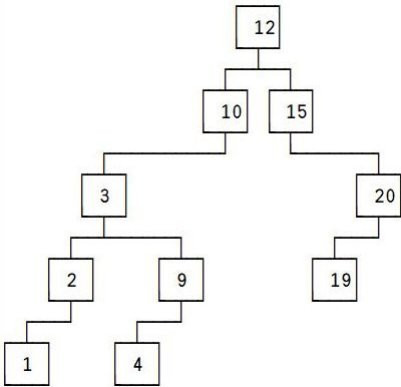
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

6 10 16 13 18 2 7 20 14 5

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

1 19 17

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

10 20 18

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76375 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

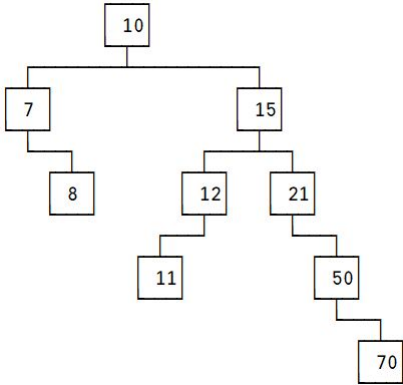
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

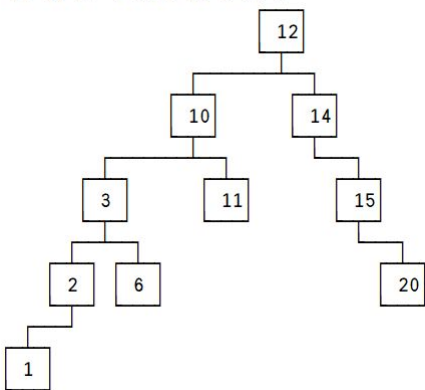
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

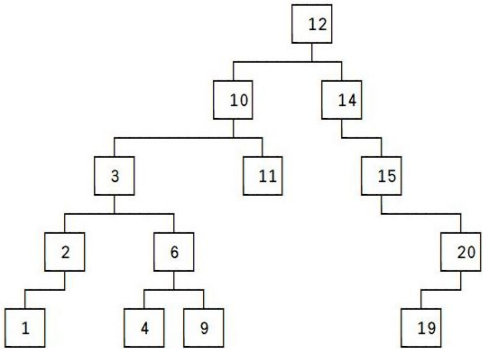
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

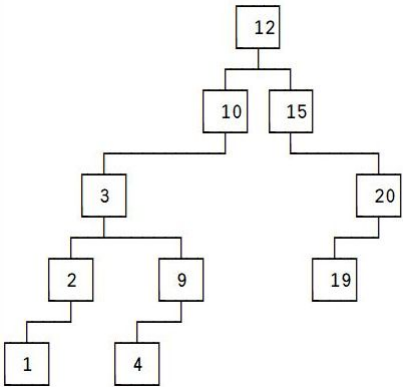
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

16 15 19 17 18 3 13 8 12 7

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

9 5 10

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

7 3 13

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76382 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

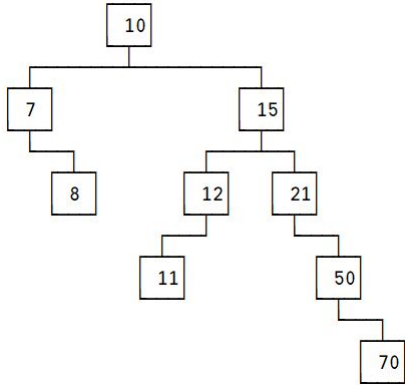
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

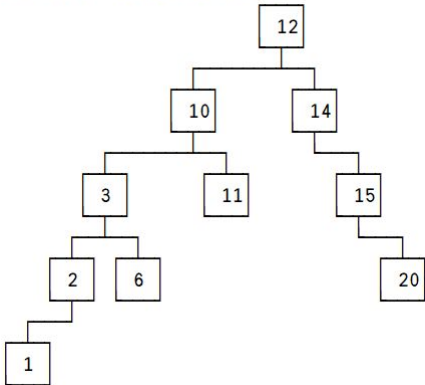
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

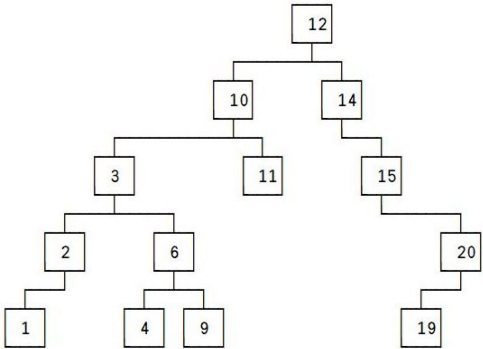
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

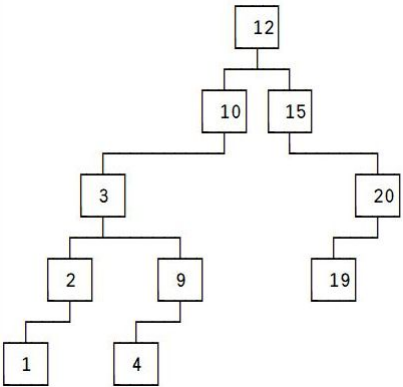
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores: 12 10 14 3 11 2 15 1 20 6



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

8 16 13 2 7 3 10 4 19 5

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

1 15 20

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

3 16 19

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76399 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

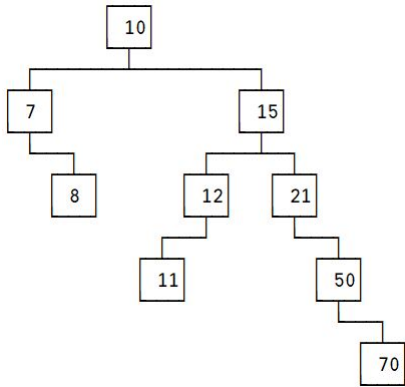
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e viva que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

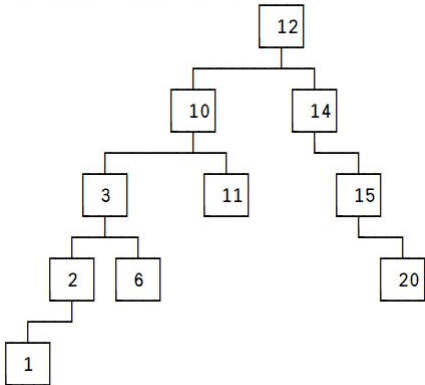
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

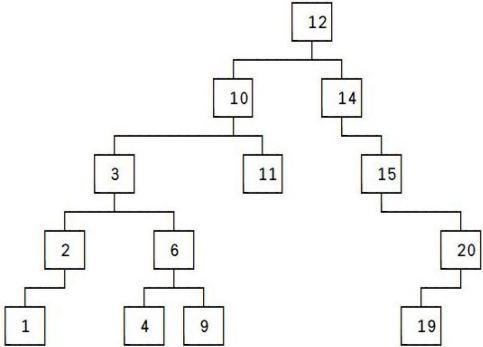
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

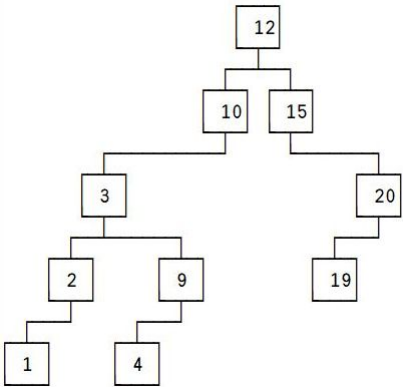
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

17 4 1 11 10 2 20 18 8 6

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

19 14 16

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

20 6 10

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76401 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Su-  
ponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

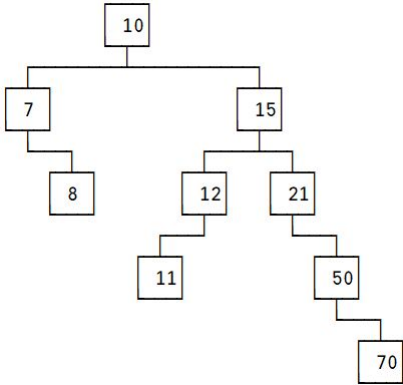
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

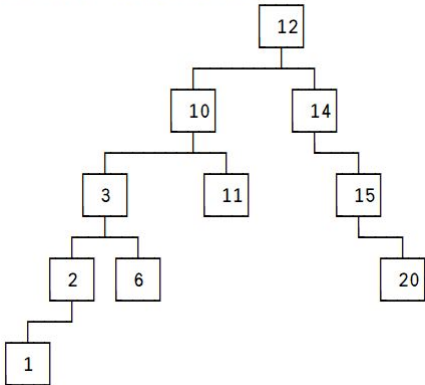
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

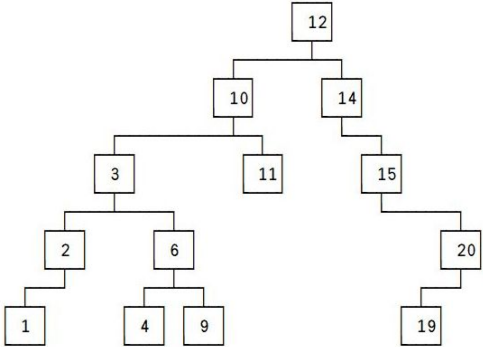
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

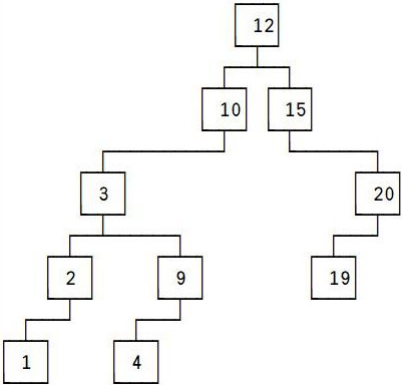
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

14 13 5 15 19 17 10 7 18 9

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

3 20 1

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

7 19 18

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76418 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k,inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

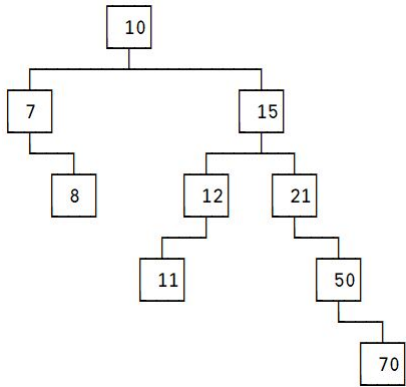
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

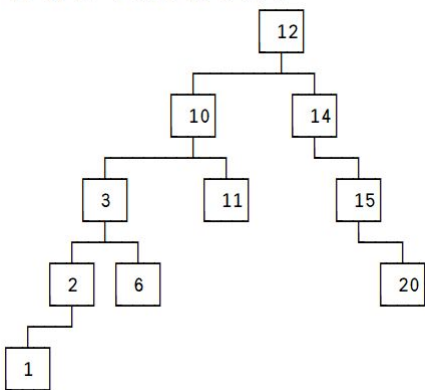
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

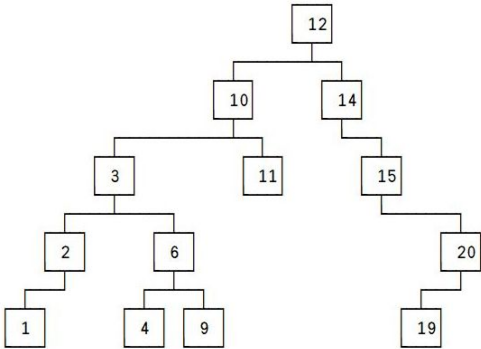
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

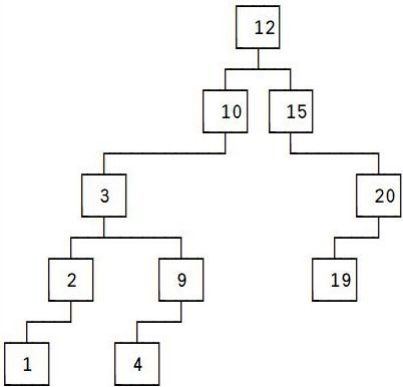
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
9 10 5 3 20 6 15 4 13 7
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
14 2 12
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
13 4 5
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76425 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

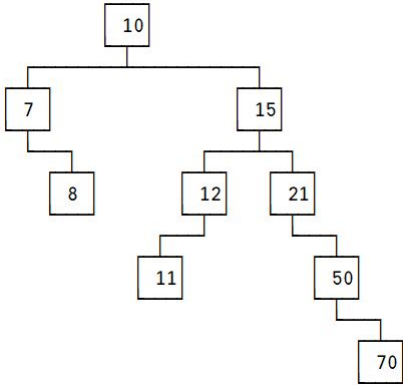
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

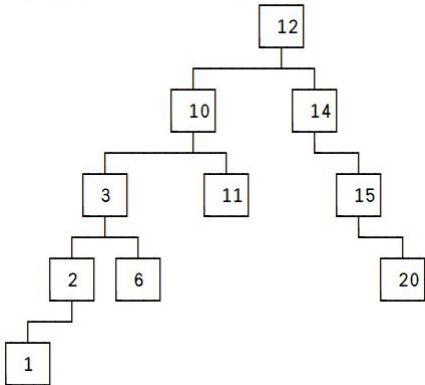
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

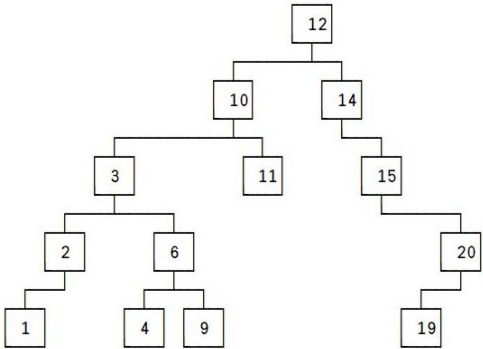
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

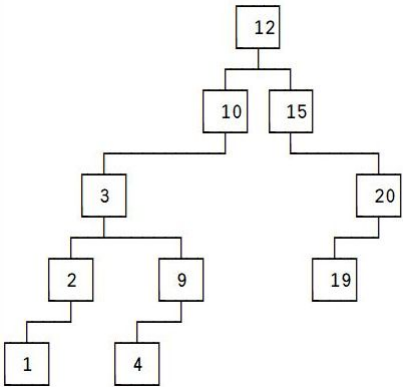
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

19 10 15 16 11 1 9 5 7 17

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

3 14 4

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

10 1 17

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76432 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante.

Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim(se)
 i=i+1
fim(enquanto)
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim(enquanto)
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim(se)
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim(se)
 i=i+1
fim(enquanto)
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito *caro*. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o *custo* de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos).

Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado  $1/4$  do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada.

Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim(se)
fim(se)
fim(enquanto)
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

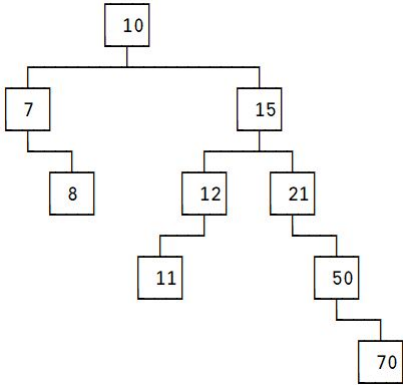
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim(se)
fim(função)
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer `global A = 0`, e chamar `altura(0,1)` quando a função acabar, em `A` está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim(se)
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim(função)

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim(se)
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim(função)

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim(se)
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim(função)
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

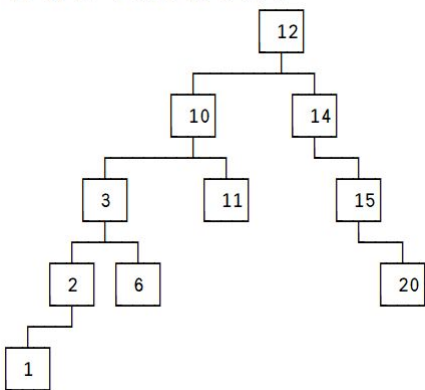
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

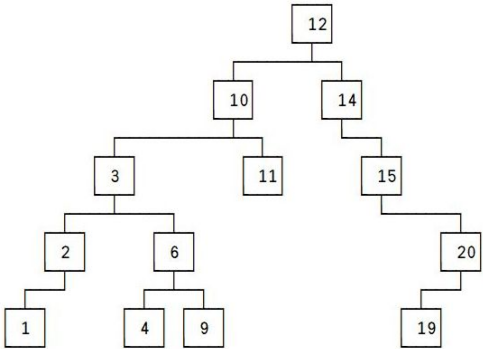
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

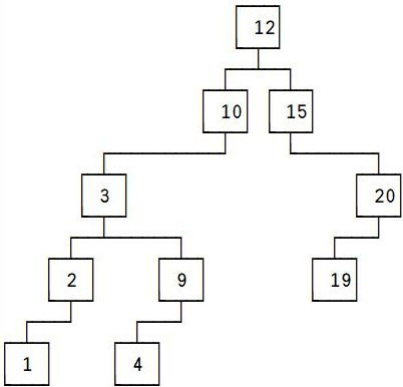
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

17 15 1 2 5 13 7 18 3 19

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

14 16 20

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

18 19 13

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76449 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suponha que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçemos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

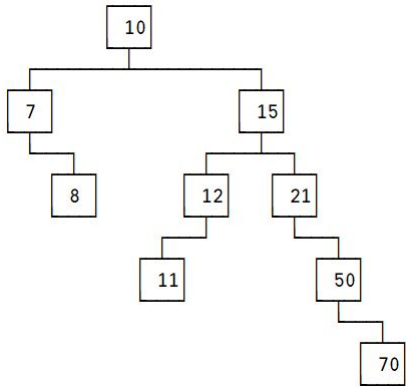
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e viva que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

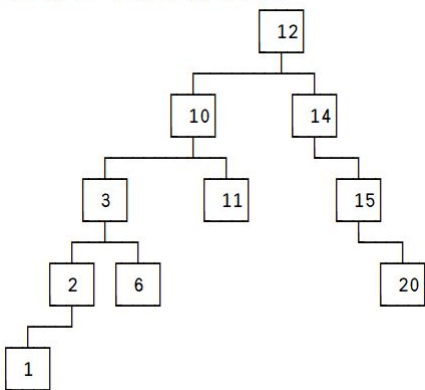
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

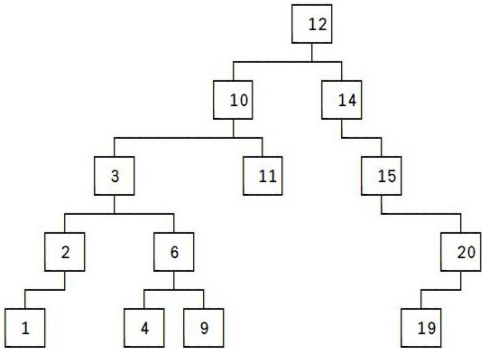
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

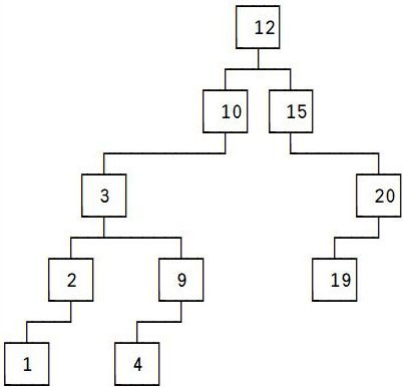
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
17 14 19 8 18 7 13 20 9 12
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
10 11 1
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
13 19 12
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76456 -

Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é replicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

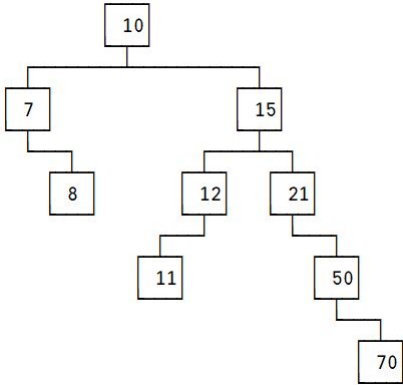
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso, -1.

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global A = 0, e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura, A\*, etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ ABP ou se *k* ∉ ABP. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.

- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

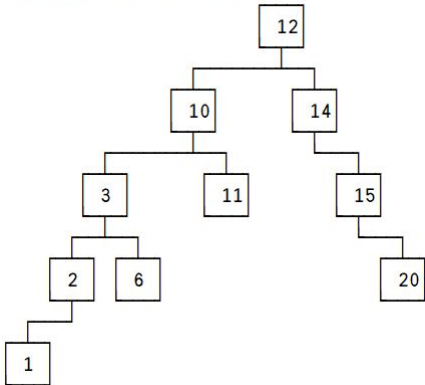
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

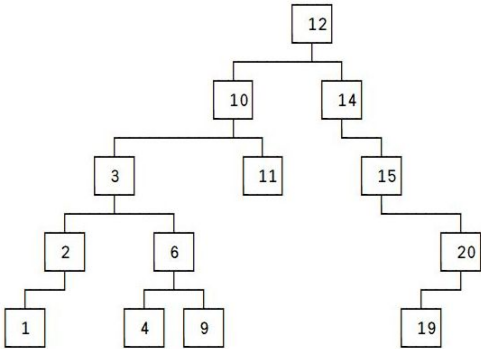
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

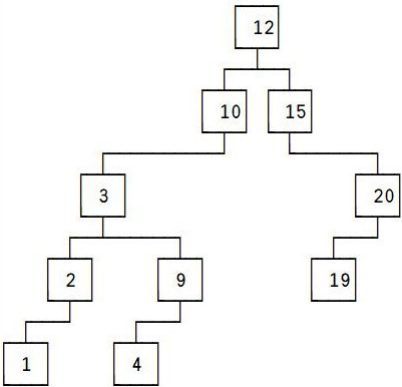
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

5 16 19 11 6 4 14 12 7 9

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

2 1 8

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

7 4 19

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76463 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A idéia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 #busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

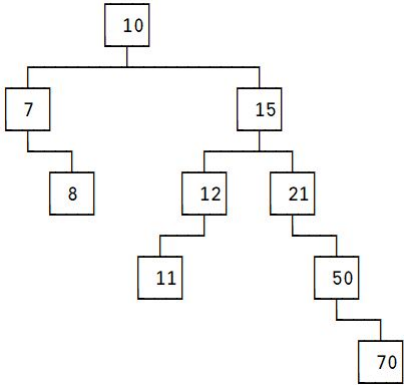
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso,  $-1$ .

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atal][1]=-1 E arv[atal][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atal][1])>altura(arv[atal][2])
 retorne 1+altura(arv[atal][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atal][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global  $A = 0$ , e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em A está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura,  $A^*$ , etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

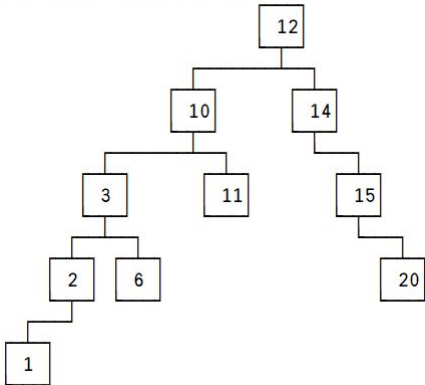
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

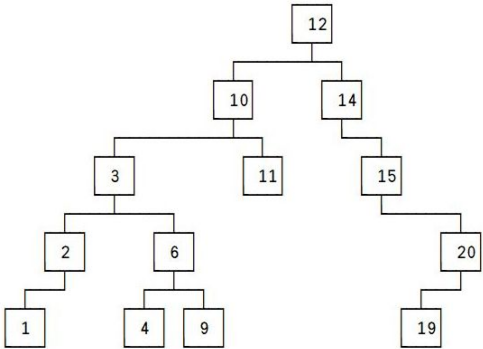
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

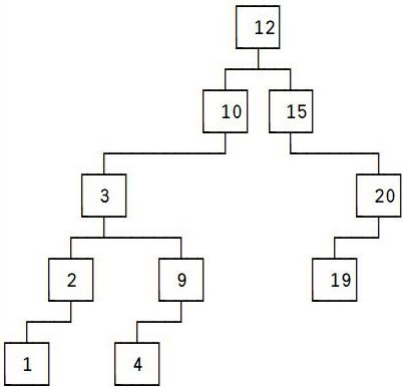
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores: 12 10 14 3 11 2 15 1 20 6



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

12 10 14 3 11 15 2 6 20 1  
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19  
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

9 11 7 8 10 20 4 12 18 1

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

6 19 2

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

10 7 8

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76470 -

## Árvores

Estruturas de dados muito importantes na Ciência da Computação. Elas permitem implementar relações de hierarquia de maneira muito fácil. Vejamos uma aplicação prática bem simples e importante. Se você precisar consultar a posição de um elemento em um vetor, talvez o algoritmo mais simples seja percorrer linearmente o vetor. Acompanhe:

```
vetor[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

O problema deste algoritmo é a sua ineficiência. Suporta que em vez de 100 elementos são 10 milhões.

**Melhoria 1** É o uso de uma variável do tipo *sentinela*. Ela sempre sinaliza alguma condição. Neste caso, vamos incluir a chave buscada no final do vetor. Agindo assim, ele sempre será encontrado (*acabei de pôr ele lá...*) e isso elimina um dos testes do ciclo. Acompanhe

```
vetor[101]={...}
vetor[101]=k
i=0
enquanto vetor[i] != k
 i=i+1
fim{enquanto}
se i=101
 não achou
senão
 achou na posição i
fim{se}
```

**Melhoria 2** Ordenar o vetor. Agora, a decisão quanto a inexistência pode ser encontrada antes, sem precisar ir até o final do vetor.

```
vetorord[100]={...}
k,i=0
enquanto i<100 E vetorord[i]<=k
 se vetor[i]=k
 achou na posição i
 retorne
 fim{se}
 i=i+1
fim{enquanto}
não achou
```

Convenhamos, é pouco lucro depois de tanto trabalho. Ordenar um vetor é sempre muito caro. Os melhores algoritmos de ordenação custam  $n \cdot \log_2 n$  enquanto os mais caros custam  $n^2$ . A propósito o custo de um algoritmo é uma função que em geral se refere ao tamanho da entrada  $n$  e a quantidade de operações elementares sobre cada elemento da entrada (em número de  $n$ , já vimos). Então, uma vez que já foi gasto o processamento necessário para ordenar o vetor, a busca pode ser muito melhorada, a partir do algoritmo de busca binária. A ideia é quebrar um universo (ordenado) em 2 partes de mesmo tamanho e descobrir se a chave buscada está na primeira ou na segunda metade. Se estiver na primeira, você abandona a segunda e vice-versa. O universo ficou reduzido à metade. Agora, o algoritmo é reaplicado na primeira metade, e agora é eliminado 1/4 do universo. Em poucas instruções (na verdade em  $\log_2 n$  instruções) a resposta é encontrada. Antes de continuar, relembremos a tabela de logaritmo de base 2:

|            |   |   |   |    |    |    |     |      |
|------------|---|---|---|----|----|----|-----|------|
| $n$        | 2 | 4 | 8 | 16 | 32 | 64 | ... | 1024 |
| $\log_2 n$ | 1 | 2 | 3 | 4  | 5  | 6  | ... | 10   |

```
k, inicio = 0
fim = tamanho(lista) - 1
enquanto inicio <= fim
 meio = (inicio + fim) // 2
 se lista[meio] = k
 retorne meio
 senão
 se lista[meio] < elemento_buscado:
 inicio = meio + 1 # Busca na metade sup
 senão
 fim = meio - 1 # busca na metade superior
 fim{se}
fim{se}
fim{enquanto}
return -1 # Elemento não encontrado
```

Como se pode ver, o desempenho é muito bom, mas não nos esqueçamos do custo de ordenar/manter o vetor ordenado.

**ABP** A proposta que vem a seguir, tem o mesmo desempenho da busca linear ( $\log_2 n$ ) sem exigir que os dados esteja ordenados. Ou seja, é o melhor de dois mundos. Na verdade, paradoxalmente, o desempenho da árvore binária de busca fica pior quanto mais ordenados estiverem os dados de entrada. O paradoxo é que ela funciona melhor se os dados estiverem bagunçados do que se estiverem ordenados.

O nome oficial desta estrutura é **ABP** - árvore binária de pesquisa e ela:

- é uma árvore, formada por nodos hierárquicos
- de grau=2 (ou binária) o que significa que o número máximo de filhos é 2
- de pesquisa, o que significa que cada nodo tem uma chave. Depois, todas as chaves menores que ela, ficarão nos filhos à ESQUERDA e as chaves maiores do que ela ficarão nos filhos à DIREITA.

**Árvore** Estrutura hierárquica formada por nodos. Cada nodo tem um pai e pode ter  $n$  filhos. Existe um único nodo que não tem pai. É onde a árvore começa, e ele é chamado RAIZ. Tradicionalmente ele é desenhado no alto do espaço, pelo que, na ciência da computação, ao contrário da botânica as árvores crescem para baixo.

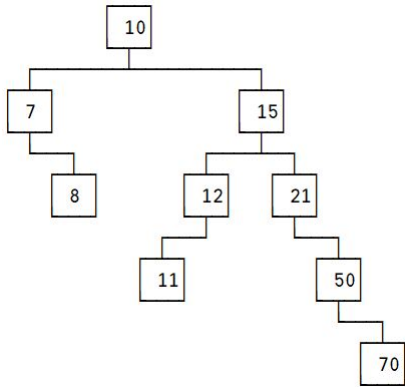
O número máximo de filhos,  $n$  é o GRAU da árvore.

Ainda seguindo a comparação botânica, os nodos que não têm filhos, são chamados nodos FO-LHA.

Uma das maneiras mais compactas e úteis de descrever uma árvore é usando recursividade. Então, uma árvore é um conjunto de um nodo raiz e  $n$  sub-árvores vinculadas à raiz. Para esta definição funcionar, só se precisa aceitar a possibilidade de uma árvore vazia (que é o caso básico da recursividade). Você pode não acreditar mas esta visão simplifica enormemente muitos algoritmos de árvore.

**Implementação** Árvores podem ser implementadas usando apontadores, quando então serão muito, mas muito eficientes, ou usando cursores, quando então terão menos eficiência (por causa da dupla indireção). Entretanto, é muito mais fácil programar, entender e sobretudo depurar programas de árvores quando eles usam cursores. Daí que vai ser nossa opção aqui. Antes de continuar, pense que se extremo desempenho é requerido, costuma-se desenvolver usando cursores e depois que tudo estiver funcionando, trocar cursor por apontador.

Exemplo de uma ABP



Esta árvore, usando cursores, terá a seguinte tabela de cursores

|   |    |    |    |        |
|---|----|----|----|--------|
| 1 | 2  | 4  | 10 | ← raiz |
| 2 | -1 | 3  | 7  |        |
| 3 | -1 | -1 | 8  |        |
| 4 | 6  | 5  | 15 |        |
| 5 | -1 | 8  | 21 |        |
| 6 | 7  | -1 | 12 |        |
| 7 | -1 | -1 | 11 |        |
| 8 | -1 | 9  | 50 |        |
| 9 | -1 | -1 | 70 |        |

Na tabela acima (de cursores) costuma-se combinar que a raiz da árvore aparece sempre na primeira linha da tabela. A ausência de filhos é representada por um valor inválido, chamado TERMINADOR. É um valor que nunca poderá aparecer como índice válido na tabela. No nosso caso, -1.

**Altura** Para uma dada árvore, a altura é definida como o MAIOR caminho possível entre a raiz e qualquer árvore. No exemplo acima, é 4.

```
função altura(atual)
 se arv[atual][1]=-1 E arv[atual][2]=-1
 retorne 0
 senão
 se altura(arv[atual][1])>altura(arv[atual][2])
 retorne 1+altura(arv[atual][1])
 senão
 retorne 1+altura(arv[atual][2])
 fim{se}
fim{função}
imprima(altura(1))
```

Depois de fazer global **A** = 0, e chamar altura(0,1) quando a função acabar, em **A** está a altura da árvore.

**Caminhamento** Ao algoritmo que visita TODOS os nodos de uma árvore (para listar, totalizar, imprimir, contar, etc) dá-se o nome de CAMINHAMENTO. Como não existe uma ordem natural para isto, definem-se muitos caminhamentos: em-ordem, pré-ordem, pós-ordem, em largura, A\*, etc. Aqui, novamente a abordagem recursiva é sensacional, senão vejamos

```
função caminhamento-pre(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pre(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-emordem(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][1])
 imprima (arvore[raiz][3])
 caminhamento-emordem(arvore[raiz][2])
fim{função}

função caminhamento-pos(raiz)
 se raiz = -1
 retorne
 fim{se}
 caminhamento-pos(arvore[raiz][1])
 caminhamento-pos(arvore[raiz][2])
 imprima (arvore[raiz][3])
fim{função}
```

Falta ainda o caminhamento em largura que é obtido usando-se uma FILA como estrutura auxiliar. Acompanhe

```
fila=[]
fila.append(raiz)
enquanto houver fila
 nodo=fila.pop()
 print(arvore[nodo][3])
 se arvore[nodo][1] != -1
 fila.append(arvore[nodo][1])
 fim(se)
 se arvore[nodo][2] != -1
 fila.append(arvore[nodo][2])
 fim(se)
fim(enquanto)
```

**Busca** A busca é o principal uso de uma ABP. Dada a ABP e uma chave *k* quer-se descobrir se *k* ∈ *ABP* ou se *k* ∉ *ABP*. Para quem já esqueceu é o mesmo problema que se colocou lá no início desta folha. Construída a ABP (sem que os dados tenham sido ordenados), a busca é

```
função busca(k)
 raiz=1
 pai=-1
 esqdir=-1
 enquanto arvore[raiz][3] != k
 pai=raiz
 se k > arvore[raiz][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 raiz=arvore[raiz][esqdir]
 se raiz = -1
 retorne esqdir,pai,-1 # não achou
 fim(se)
 fim(enquanto)
 retorne esqdir,pai,raiz
fim(função)
```

Apenas para comparar e admirar a beleza dos algoritmos recursivos, eis a mesma coisa, (busca em ABP) na versão recursiva

```
função buscarec(raiz,k)
 se raiz = -1
 retorne -1
 fim(se)
 se arvore[raiz][3]=k
 retorne raiz
 fim(se)
 se k<arvore[raiz][3]
 buscarec(arvore[raiz][1], k)
 senão
 buscarec(arvore[raiz][2], k)
 fim(se)
fim(função)
```

**Criação e inclusão** Para criar uma ABP usando cursores é muito fácil.

```
global arv [100][3]
global ultimo=0
```

Agora para incluir um elemento na árvore, é só fazer

```
função incluiabp(raiz,k)
 ultimo=ultimo+1
 arv[ultimo][]=-1, -1, k
 onde = raiz
 enquanto onde != -1
 pai = onde
 se k > arvore[onde][3]
 esqdir = 2
 senão
 esqdir = 1
 fim(se)
 onde = arvore[onde][esqdir]
 fim(enquanto)
 arvore[pai][esqdir]=ultimo
 retorne ultimo
fim(função)
```

**Exclusão** A exclusão é o algoritmo mais complexo da série. Por uma razão simples, já que há que examinar 3 casos distintos:

- Exclusão de uma folha: esta é fácil, basta colocar -1 no apontador para esta folha.
- O nodo a excluir tem 1 filho: colocar o endereço do filho no pai do nodo a excluir.
- O nodo a excluir tem 2 filhos: há que se buscar o sucessor do nodo a excluir. Achando-o, ele é temporariamente excluído, o que sempre é possível já que o sucessor nunca terá 2 filhos, e depois disso, o sucessor ocupa o lugar do nodo original a excluir. A árvore continua ordenada e vida que segue. Acompanhe

```
função excluiabp(raiz, k)
 esqdir,pai,raiz=buscaabp(raiz,k)
 se arvore[raiz][1]=-1 E arvore[raiz][2]=-1
 arvore[pai][esqdir]=-1
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][2]== -1
 arvore[pai][esqdir]=arvore[raiz][1]
 retorne raiz
 senão
 se arvore[raiz][1]== -1
 arvore[pai][esqdir] = arvore[raiz][2]
 retorne raiz
 senão
 pai=raiz
 raiz=arvore[raiz][2]
 enquanto raiz != -1
 save=raiz
 raiz=arvore[raiz][1]
 fim(enquanto)
 tempo=excluiabp(arvore[save][3])
 arvore[pai][3]=arvore[tempo][3]
 retorne save
 fim(se)
 fim(se)
 fim(função)
```

Outras árvores

**Huffman** Usadas no algoritmo ótimo de compressão de caracteres que leva o nome de seu criador.

**Tries** Muito usados em corretores ortográficos entre outras aplicações.

**K-D** Para descrição de objetos n-dimensionais e cálculo fácil de métricas sobre eles.

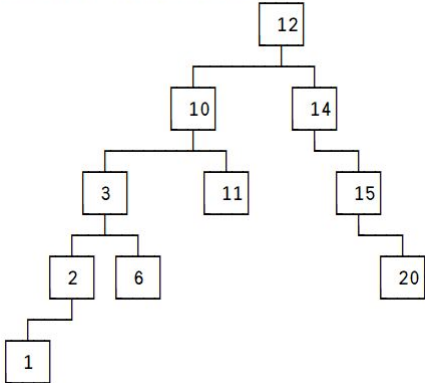
**DOM e BOM** Uma árvore que descreve uma página internet, para que o browser possa fazer seu trabalho. DOM=Document Object Module e BOM=Browser Object Module.

**PDF** Todo arquivo PDF é constituído ao redor de uma árvore que descreve os componentes do arquivo

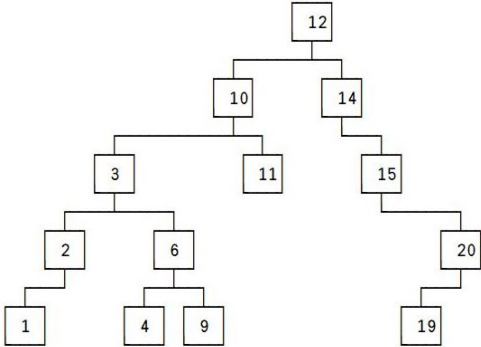
**ordenação** Um dos melhores algoritmos de ordenação sugere construir uma ABP e depois percorrê-la.

**heap** Uma estrutura em árvore que é disposta em um vetor sequencial e é base de um excelente método de ordenação.

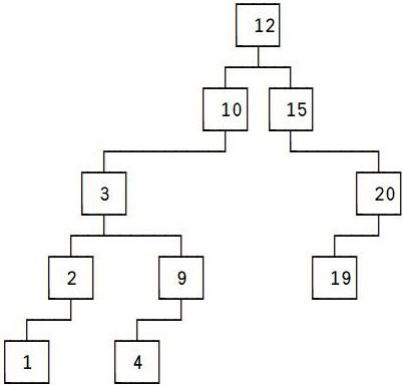
**Um exemplo** Seja o mesmo enunciado abaixo para o caso da árvore com 10 valores:  
12 10 14 3 11 2 15 1 20 6



Agora, a inclusão de 9, 19, 4 e a árvore fica:



Agora a exclusão de 6, 14, 11 e a árvore fica



As respostas numéricas para este exemplo, são:

```
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1
12 10 14 3 11 15 2 6 20 1 4 9 19
12 10 15 3 20 2 9 19 1 4
```

👉 Para você fazer

O exercício pedido é razoavelmente simples: Trata-se de construir uma ABP com os valores abaixo, na ordem em que eles aparecem:

```
5 19 9 20 11 6 12 16 15 14
```

A resposta deve ser dada de 2 maneiras: o desenho da árvore (que pode ser feita em um papel anexo, identificar como **árvore 1**) e o caminhamento EM LARGURA da árvore criada

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Depois, você deve incluir os seguintes valores na árvore acima:

```
3 17 18
```

e redesenhar a árvore, (**árvore 2**) agora com os 3 elementos a mais. Também refazer o caminhamento em largura e escrever os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|

Finalmente, você deve excluir os valores

```
11 16 6
```

redesenhar a árvore (**árvore 3**), refazendo pela terceira vez o caminhamento em largura, escrevendo os nodos:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|
|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|--|



304-76487 -